

# Formelsammlung Mathematik für Gymnasien

©Helmut Vetter / Version 1.28

<https://formel-vetter.jimdo.com>

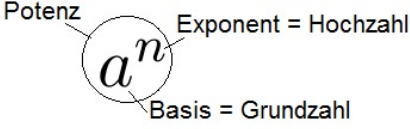
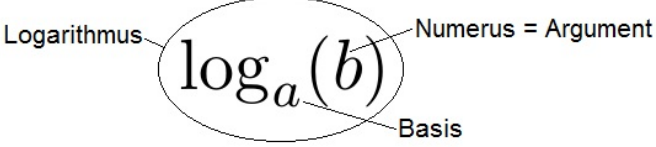
Druckempfehlung: Broschürendruck A5 mit Sattelheftung

# **Inhaltsverzeichnis**

<b>1</b>	<b>Algebra</b>	<b>1</b>
<b>2</b>	<b>Trigonometrie</b>	<b>4</b>
<b>3</b>	<b>Komplexe Zahlen</b>	<b>5</b>
<b>4</b>	<b>Planimetrie</b>	<b>6</b>
<b>5</b>	<b>Stereometrie</b>	<b>7</b>
<b>6</b>	<b>Analytische Geometrie der Ebene</b>	<b>10</b>
<b>7</b>	<b>Vektorgeometrie (im Raum)</b>	<b>11</b>
<b>8</b>	<b>Grenzwerte</b>	<b>14</b>
<b>9</b>	<b>Differentialrechnung</b>	<b>15</b>
<b>10</b>	<b>Integralrechnung</b>	<b>17</b>
<b>11</b>	<b>Kombinatorik</b>	<b>19</b>
<b>12</b>	<b>Wahrscheinlichkeitsrechnung</b>	<b>20</b>
<b>13</b>	<b>Beschreibende Statistik</b>	<b>24</b>
<b>14</b>	<b>Das Griechische Alphabet</b>	<b>25</b>
<b>15</b>	<b>Mathematische Symbole</b>	<b>25</b>

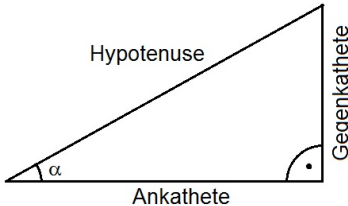
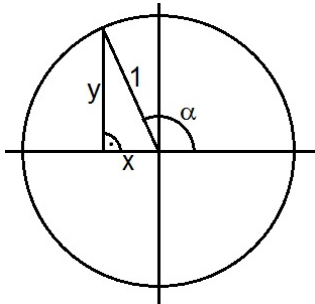
# 1 Algebra

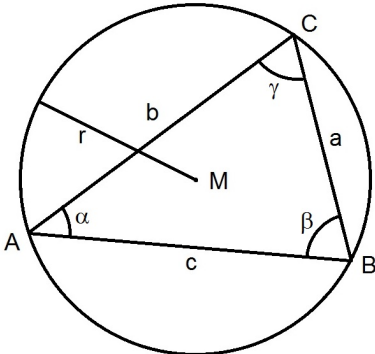
Zahlen- mengen	$\mathbb{N} = \{1, 2, 3, 4, 5, \dots\}$ $\mathbb{Z} = \{\dots, -2, -1, 0, 1, 2, \dots\}$ $\mathbb{Q} = \left\{\frac{p}{q} \mid p \in \mathbb{Z} \text{ und } q \in \mathbb{N}\right\}$ $\mathbb{R} = \text{reelle Zahlengerade}$ $\mathbb{C} = \{a + i b \mid a \in \mathbb{R} \text{ und } b \in \mathbb{R}\} = \text{komplexe Zahlenebene}$	Menge der <b>natürlichen Zahlen</b> Menge der <b>ganzen Zahlen</b> Menge der <b>rationalen Zahlen</b> (Brüche) Menge der <b>reellen Zahlen</b> (Kommazahlen) Menge der <b>komplexen Zahlen</b>
Binomi- scher Lehrsatz	$(a \pm b)^2 = a^2 \pm 2ab + b^2$ $(a + b)(a - b) = a^2 - b^2$ <hr/> $(a \pm b)^3 = a^3 \pm 3a^2b + 3ab^2 \pm b^3$ $(a \pm b)^4 = a^4 \pm 4a^3b + 6a^2b^2 \pm 4ab^3 + b^4$ $(a \pm b)^n = \sum_{k=0}^n (\pm 1)^k \binom{n}{k} a^{n-k} b^k$	
Fakul- täten, Binomial- koeffi- zienten	<b>Fakultäten</b> $n! = n \text{ Fakultät} = n \cdot (n-1) \cdot \dots \cdot 2 \cdot 1$ $0! = 1$ <hr/> <b>Binomialkoeffizienten</b> $\binom{n}{k} = n \text{ tief } k = \frac{n \cdot (n-1) \cdot \dots \cdot (n-k+1)}{k!} = \frac{n!}{k! \cdot (n-k)!}$ $\binom{n}{0} = 1$ Symmetrieeigenschaft $\binom{n}{k} = \binom{n}{n-k}$	
Quadra- tische Gleichung	$ax^2 + bx + c = 0$ <b>Lösungen</b> $\hookrightarrow x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$ Für $d = \text{Diskriminante} = b^2 - 4ac$ $\left\{ \begin{array}{ll} > 0 & \Rightarrow \text{zwei Lösungen} \\ = 0 & \Rightarrow \text{eine Lösung} \\ < 0 & \Rightarrow \text{keine Lösung} \end{array} \right.$ <hr/> <b>Satz von Vieta</b> $\boxed{1} \quad x_1 + x_2 = -\frac{b}{a} \quad \boxed{2} \quad x_1 \cdot x_2 = \frac{c}{a}$	
Produkt- ansatz	Es ist die Gleichung $f(x) = 0$ zu lösen. Lässt sich die linke Seite <b>faktorisieren</b> , also als $f(x) = f_1(x) \cdot f_2(x) \cdot \dots \cdot f_n(x) = 0$ schreiben, so gilt $f(x) = 0 \Leftrightarrow (f_1(x) = 0 \text{ oder } f_2(x) = 0 \text{ oder } \dots \text{ oder } f_n(x) = 0)$ Die <b>Lösungsmenge</b> von $f(x) = 0$ ist also die <b>Vereinigung</b> der Lösungsmengen der $n$ einfacheren Gleichungen $f_i(x) = 0$ für $i = 1, \dots, n$ .	

Potenz- gesetze	<div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div style="width: 45%;"> <p>1 <math>a^m \cdot a^n = a^{m+n}</math></p> <p>2 <math>\frac{a^m}{a^n} = a^{m-n}</math></p> <p>3 <math>(a^m)^n = a^{mn}</math></p> <p>4 <math>(ab)^m = a^m b^m</math></p> <p>5 <math>\left(\frac{a}{b}\right)^m = \frac{a^m}{b^m}</math></p> </div> <div style="width: 45%; text-align: center;">  </div> </div> <hr/> <p><b>Folgerungen</b></p> <div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div style="width: 45%;"> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <math>a^0 = 1</math></li> <li>• <math>a^1 = a</math></li> <li>• <math>a^{-1} = \frac{1}{a}</math></li> <li>• <math>a^{-r} = \frac{1}{a^r}</math></li> </ul> </div> <div style="width: 45%;"> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <math>a^{1/2} = \sqrt{a}</math></li> <li>• <math>a^{1/q} = \sqrt[q]{a}</math></li> <li>• <math>a^{p/q} = \sqrt[q]{a^p}</math></li> <li>• <math>a^{-p/q} = \frac{1}{\sqrt[q]{a^p}}</math></li> </ul> </div> </div> <p><b>Kombinierte Gesetze</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• 1-2 <math>\frac{a^2 \cdot a^3}{a^5 \cdot a^{-2}} = a^{2+3-5-(-2)} = a^{2+3-5+2} = a^2</math></li> <li>• 3-5 <math>\left(-\frac{2ab^2}{3c^3}\right)^4 = +\frac{2^4 a^4 b^8}{3^4 c^{12}}</math></li> </ul>
Logarithmen- gesetze	<div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div style="width: 45%;"> <p>1 <math>\log_a(bc) = \log_a(b) + \log_a(c)</math></p> <p>2 <math>\log_a\left(\frac{b}{c}\right) = \log_a(b) - \log_a(c)</math></p> <p>3 <math>\log_a(b^n) = n \cdot \log_a(b)</math></p> <p>4 <b>Basiswechsel</b> <math>\log_b(c) = \frac{\log_a(c)}{\log_a(b)}</math></p> </div> <div style="width: 45%; text-align: center;">  </div> </div> <hr/> <p><b>Eigenschaften / Folgerungen</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <math>\log_a(b)</math> beantwortet die Frage <math>a^? = b</math></li> <li>• <math>\log_a(1) = 0</math></li> <li>• <math>\log_a(a) = 1</math></li> <li>• <math>\log_a</math> und <math>a^{\text{hoch}}</math> sind gegenseitige Umkehrfunktionen.  <math>\hookrightarrow \log_a(a^x) = x</math> und <math>\hookrightarrow a^{\log_a(x)} = x</math></li> <li>• <math>\log_b(a) = \frac{1}{\log_a(b)}</math></li> </ul> <hr/> <div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <math>\ln(x) = \log_e(x)</math></li> <li>• <math>\log(x) = \lg(x) = \log_{10}(x)</math></li> </ul> <div style="width: 45%;"> <p><b>Natürlicher Logarithmus, <math>e</math> = Eulersche Zahl = 2.718...</b></p> <p><b>Zehnerlogarithmus</b></p> </div> </div> <p><b>Kombiniertes Gesetz</b></p> <p>1-3 <math>\log_a\left(\frac{2a^2b}{3c^4}\right) = \log_a(2) + 2\log_a(a) + \log(b) - \log_a(3) - 4\log_a(c)</math></p>
Arithmetische Zahlen- folge	<div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div style="width: 60%;"> <p><math>a_{n+1} = a_n + d</math></p> <p><math>a_n = a_1 + (n-1) \cdot d</math></p> <p><math>a_n = a_m + (n-m) \cdot d</math></p> <p><math>s_n = \frac{a_1 + a_n}{2} \cdot n = \frac{d}{2} \cdot n^2 + \left(a_1 - \frac{d}{2}\right) \cdot n</math></p> </div> <div style="width: 35%; text-align: right;"> <p><b>Rekursive Darstellung</b></p> <p><b>Explizite Darstellung</b></p> <p><b>Summenformel</b></p> </div> </div>

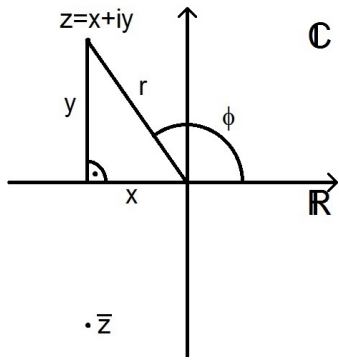
Geometrische Zahlenfolge	$a_{n+1} = a_n \cdot q$ $a_n = a_1 \cdot q^{n-1}$ $a_n = a_m \cdot q^{n-m}$ $s_n = a_1 \cdot \frac{q^n - 1}{q - 1}$ $s = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n = \frac{a_1}{1 - q}$ existiert für $-1 < q < 1$			<b>Rekursive Darstellung</b> <b>Explizite Darstellung</b>  <b>Summenformel</b>  <b>'Unendliche Reihe'</b>
Summen spezieller Reihen	$\sum_{k=1}^n k = \frac{n(n+1)}{2}$ $\sum_{k=1}^n k^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$ $\sum_{k=1}^n k^3 = \frac{n^2(n+1)^2}{4}$	$\sum_{k=m}^n k = \frac{(n+m)(n-m+1)}{2}$ $\sum_{k=1}^n q^k = \frac{q(q^n - 1)}{q - 1}$ $\sum_{k=1}^n kq^k = \frac{q(nq^{n+1} - (n+1)q^n + 1)}{(q-1)^2}$		
Exponentielles Wachstum/ Zerfall	$y = a \cdot q^t$ und $q = 1 + p$ bzw. $q = e^r$ Legende $y$ = Endwert; $a$ = Anfangswert; $q$ = <b>Wachstumsfaktor</b> pro Periode; $t$ = Zeit in Perioden; $p$ = effektive <b>Zuwachssrate</b> pro Periode. $r$ = <b>stetige Zuwachssrate</b> pro Periode. <hr/> <b>Wachstumsfaktor für <math>z</math> Perioden</b> $\hookrightarrow q^z$ <b>Verdoppelungszeit</b> ( $q > 1$ ) $\hookrightarrow T_2 = \frac{\ln(2)}{\ln(q)} \approx \frac{70\%}{p}$ <b>Halbwertszeit</b> ( $q < 1$ ) $\hookrightarrow T_{1/2} = -\frac{\ln(2)}{\ln(q)} \approx \frac{70\%}{-p}$			
Lineares Wachstum	$y = a \cdot (1 + p \cdot t)$ Legende $y$ = Endwert; $a$ = Anfangswert; $p$ = Zuwachssrate* pro Periode; $t$ = Zeit in Perioden. *relativ zu Anfangswert $a$ .			
Zinseszins	$q = 1 + p$ $K_n = K_0 \cdot q^n$ $K_0 = \frac{K_n}{q^n}$	<b>Aufzinsfaktor</b> (pro Jahr) $q$ , effektiver Jahreszinssatz $p$  <b>Aufzinsen</b> um $n$ Jahre  <b>Abzinsen</b> um $n$ Jahre		
Renten	Zahlungsperiode ... Wert auf ersten Rentenzahlungstermin Wert auf letzten Rentenzahlungstermin Legende $R$ = Rentenrate, $q$ = Aufzinsfaktor (pro Jahr), $n$ = Anzahl Rentenratenzahlungen, $z$ = Zahlungsperiode (in Jahren), z.B. $z = \frac{1}{12}$ für monatlich.	1 Jahr $W = R \cdot \frac{1 - q^{-n}}{1 - q^{-1}}$ $W = R \cdot \frac{q^n - 1}{q - 1}$	$z$ Jahre $W = R \cdot \frac{1 - q^{-n \cdot z}}{1 - q^{-z}}$ $W = R \cdot \frac{q^{n \cdot z} - 1}{q^z - 1}$	

## 2 Trigonometrie

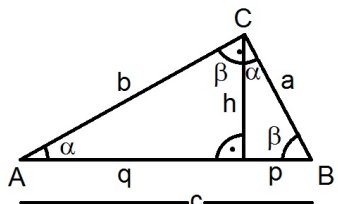
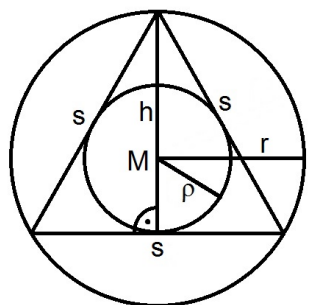
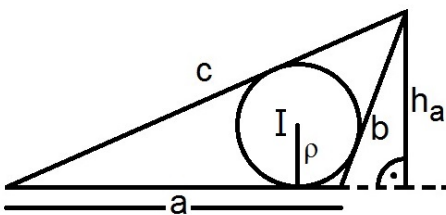
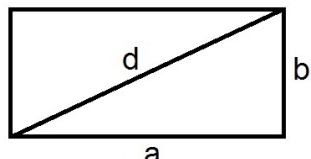
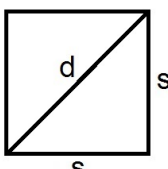
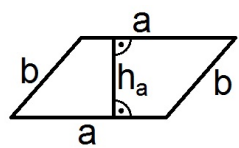
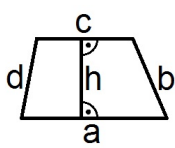
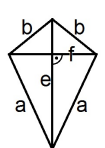
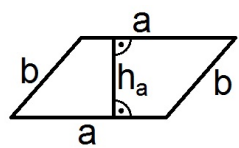
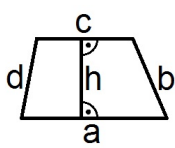
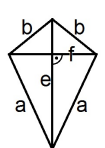
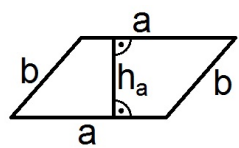
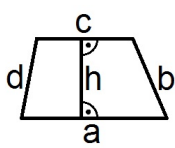
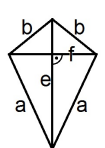
Winkel- mass	<div><div><b>Gradmass</b> (deg) Voller Winkel = 360° <b>Bogenmass</b> (rad) Voller Winkel = 2π <math>b = \alpha \cdot \frac{\pi}{180^\circ} \Leftrightarrow \alpha = b \cdot \frac{180^\circ}{\pi}</math> Legende <math>b</math> = Winkel im Bogenmass; <math>\alpha</math> = Winkel im Gradmass</div><div><math>\pi</math> = Kreiszahl Pi = 3.141592653...</div></div>																																																										
Trigono- metrische Funk- tionen	<div><div>1) <b>Definition</b> für 0° &lt; α &lt; 90° am 'Rechtwinkligen Dreieck'. <math>\cos(\alpha) = \frac{\text{Ankathete}}{\text{Hypotenuse}}</math> <math>\sin(\alpha) = \frac{\text{Gegenkathete}}{\text{Hypotenuse}}</math> <math>\tan(\alpha) = \frac{\text{Gegenkathete}}{\text{Ankathete}}</math></div><div><div></div><div></div></div><div>2) <b>Definition</b> für beliebiges α am 'Einheitskreis'. <math>\cos(\alpha) = x</math> <math>\sin(\alpha) = y</math> <math>\tan(\alpha) = \frac{y}{x}</math></div></div>																																																										
Werte für spezielle Winkel	<table><tr><th>α</th><th>0°</th><th>±30°</th><th>±45°</th><th>±60°</th><th>±90°</th><th>±120°</th><th>±135°</th><th>±150°</th><th>180°</th></tr><tr><td>b</td><td>0</td><td>±π/6</td><td>±π/4</td><td>±π/3</td><td>±π/2</td><td>±2π/3</td><td>±3π/4</td><td>±5π/6</td><td>π</td></tr><tr><td>sin</td><td>0</td><td>±1/2</td><td>±√2/2</td><td>±√3/2</td><td>±1</td><td>±√3/2</td><td>±√2/2</td><td>±1/2</td><td>0</td></tr><tr><td>cos</td><td>1</td><td>√3/2</td><td>√2/2</td><td>1/2</td><td>0</td><td>-1/2</td><td>-√2/2</td><td>-√3/2</td><td>-1</td></tr><tr><td>tan</td><td>0</td><td>±√3/3</td><td>±1</td><td>±√3</td><td>n.d.</td><td>∓√3</td><td>∓1</td><td>∓√3/3</td><td>0</td></tr></table>									α	0°	±30°	±45°	±60°	±90°	±120°	±135°	±150°	180°	b	0	±π/6	±π/4	±π/3	±π/2	±2π/3	±3π/4	±5π/6	π	sin	0	±1/2	±√2/2	±√3/2	±1	±√3/2	±√2/2	±1/2	0	cos	1	√3/2	√2/2	1/2	0	-1/2	-√2/2	-√3/2	-1	tan	0	±√3/3	±1	±√3	n.d.	∓√3	∓1	∓√3/3	0
α	0°	±30°	±45°	±60°	±90°	±120°	±135°	±150°	180°																																																		
b	0	±π/6	±π/4	±π/3	±π/2	±2π/3	±3π/4	±5π/6	π																																																		
sin	0	±1/2	±√2/2	±√3/2	±1	±√3/2	±√2/2	±1/2	0																																																		
cos	1	√3/2	√2/2	1/2	0	-1/2	-√2/2	-√3/2	-1																																																		
tan	0	±√3/3	±1	±√3	n.d.	∓√3	∓1	∓√3/3	0																																																		
Trigono- metrische Identi- täten	<div><div><math>\cos^2(\alpha) + \sin^2(\alpha) = 1</math><math>\tan(\alpha) = \frac{\sin(\alpha)}{\cos(\alpha)}</math></div><div><div><b>Symmetrie</b> (π/2[rad] = 90°[deg] ; π[rad] = 180°[deg]): <table><tr><td><math>\cos(-\alpha) = \cos(\alpha)</math></td><td><math>\sin(-\alpha) = -\sin(\alpha)</math></td><td><math>\tan(-\alpha) = -\tan(\alpha)</math></td></tr><tr><td><math>\cos(\frac{\pi}{2} \pm \alpha) = \mp \sin(\alpha)</math></td><td><math>\sin(\frac{\pi}{2} \pm \alpha) = \cos(\alpha)</math></td><td><math>\tan(\frac{\pi}{2} \pm \alpha) = \mp \frac{1}{\tan(\alpha)}</math></td></tr><tr><td><math>\cos(\pi \pm \alpha) = -\cos(\alpha)</math></td><td><math>\sin(\pi \pm \alpha) = \mp \sin(\alpha)</math></td><td><math>\tan(\pi \pm \alpha) = \pm \tan(\alpha)</math></td></tr></table></div></div></div>									$\cos(-\alpha) = \cos(\alpha)$	$\sin(-\alpha) = -\sin(\alpha)$	$\tan(-\alpha) = -\tan(\alpha)$	$\cos(\frac{\pi}{2} \pm \alpha) = \mp \sin(\alpha)$	$\sin(\frac{\pi}{2} \pm \alpha) = \cos(\alpha)$	$\tan(\frac{\pi}{2} \pm \alpha) = \mp \frac{1}{\tan(\alpha)}$	$\cos(\pi \pm \alpha) = -\cos(\alpha)$	$\sin(\pi \pm \alpha) = \mp \sin(\alpha)$	$\tan(\pi \pm \alpha) = \pm \tan(\alpha)$	<b>Periodizität</b> (π[rad] = 180°[deg] ; 2π[rad] = 360°[deg]): <table><tr><td><math>\cos(\alpha + 2\pi) = \cos(\alpha)</math></td><td><math>\sin(\alpha + 2\pi) = \sin(\alpha)</math></td><td><math>\tan(\alpha + \pi) = \tan(\alpha)</math></td></tr></table>	$\cos(\alpha + 2\pi) = \cos(\alpha)$	$\sin(\alpha + 2\pi) = \sin(\alpha)$	$\tan(\alpha + \pi) = \tan(\alpha)$	$\cos(\alpha \pm \beta) = \cos(\alpha)\cos(\beta) \mp \sin(\alpha)\sin(\beta)$	$\cos(2\alpha) = \cos^2(\alpha) - \sin^2(\alpha)$	$\cos(\frac{\alpha}{2}) = \pm \sqrt{\frac{1 + \cos(\alpha)}{2}}$	$\sin(\alpha \pm \beta) = \sin(\alpha)\cos(\beta) \pm \sin(\alpha)\sin(\beta)$	$\sin(2\alpha) = 2\cos(\alpha)\sin(\alpha)$	$\sin(\frac{\alpha}{2}) = \pm \sqrt{\frac{1 - \cos(\alpha)}{2}}$	$\tan(\alpha \pm \beta) = \frac{\tan(\alpha) \pm \tan(\beta)}{1 \mp \tan(\alpha)\tan(\beta)}$	$\tan(2\alpha) = \frac{2\tan(\alpha)}{1 - \tan^2(\alpha)}$	$\tan(\frac{\alpha}{2}) = \frac{\sin(\alpha)}{1 + \cos(\alpha)}$																												
$\cos(-\alpha) = \cos(\alpha)$	$\sin(-\alpha) = -\sin(\alpha)$	$\tan(-\alpha) = -\tan(\alpha)$																																																									
$\cos(\frac{\pi}{2} \pm \alpha) = \mp \sin(\alpha)$	$\sin(\frac{\pi}{2} \pm \alpha) = \cos(\alpha)$	$\tan(\frac{\pi}{2} \pm \alpha) = \mp \frac{1}{\tan(\alpha)}$																																																									
$\cos(\pi \pm \alpha) = -\cos(\alpha)$	$\sin(\pi \pm \alpha) = \mp \sin(\alpha)$	$\tan(\pi \pm \alpha) = \pm \tan(\alpha)$																																																									
$\cos(\alpha + 2\pi) = \cos(\alpha)$	$\sin(\alpha + 2\pi) = \sin(\alpha)$	$\tan(\alpha + \pi) = \tan(\alpha)$																																																									
$\cos(\alpha \pm \beta) = \cos(\alpha)\cos(\beta) \mp \sin(\alpha)\sin(\beta)$	$\cos(2\alpha) = \cos^2(\alpha) - \sin^2(\alpha)$	$\cos(\frac{\alpha}{2}) = \pm \sqrt{\frac{1 + \cos(\alpha)}{2}}$																																																									
$\sin(\alpha \pm \beta) = \sin(\alpha)\cos(\beta) \pm \sin(\alpha)\sin(\beta)$	$\sin(2\alpha) = 2\cos(\alpha)\sin(\alpha)$	$\sin(\frac{\alpha}{2}) = \pm \sqrt{\frac{1 - \cos(\alpha)}{2}}$																																																									
$\tan(\alpha \pm \beta) = \frac{\tan(\alpha) \pm \tan(\beta)}{1 \mp \tan(\alpha)\tan(\beta)}$	$\tan(2\alpha) = \frac{2\tan(\alpha)}{1 - \tan^2(\alpha)}$	$\tan(\frac{\alpha}{2}) = \frac{\sin(\alpha)}{1 + \cos(\alpha)}$																																																									

Allgemeines Ebenes Dreieck	<p>1) <b>Winkelsumme</b> <math>\alpha + \beta + \gamma = 180^\circ</math></p> <p>2) <b>Sinussatz</b> <math>\frac{\sin(\alpha)}{a} = \frac{\sin(\beta)}{b}</math> und (*). bzw. <math>\frac{a}{\sin(\alpha)} = \frac{b}{\sin(\beta)}</math> und (*).</p> <p>3) <b>Cosinussatz</b> <math>c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos(\gamma)</math> und (*).</p> <p>4) <b>Umkreisradius</b> <math>r = \frac{a}{2 \sin(\alpha)}</math> und (*).</p> <p>5) <b>Fläche</b> <math>A = \frac{ab \sin(\gamma)}{2}</math> und (*).</p> <p>(*) = 'zyklisch vertauscht'</p>	
----------------------------------	--	--

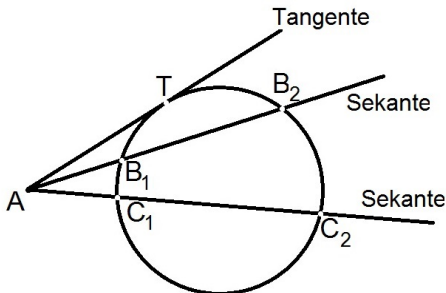
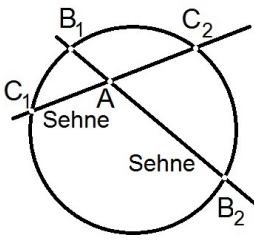
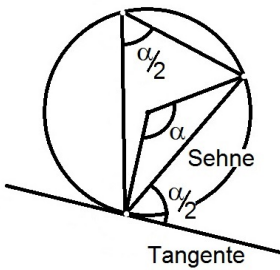
### 3 Komplexe Zahlen

Definition und Darstel- lungen	<p>Die <b>Imaginäre Einheit</b> <math>i</math> erfüllt die Gleichung <math>i^2 = -1</math></p> <p><b>Karthesische Form</b> <math>z = x + iy</math></p> <p><b>Polarform</b> <math>z = r(\cos \phi + i \sin \phi)</math> dafür schreibt man auch kurz <math>z = r \operatorname{cis} \phi</math></p> <p><b>Eulersche Relation</b> <math>z = r e^{i\phi}</math> <math>\phi</math> im Bogenmass!</p> <p><b>Konjugiert komplexe Zahl</b> <math>\bar{z} = x - iy = r(\cos \phi - i \sin \phi) = r \operatorname{cis}(-\phi) = r e^{-i\phi}</math></p>	
Rechen- opera- tionen	<p><b>Addition</b> <math>z_1 + z_2 = (x_1 + iy_1) + (x_2 + iy_2) = (x_1 + x_2) + i(y_1 + y_2)</math></p> <p><b>Subtraktion</b> <math>z_1 - z_2 = (x_1 + iy_1) - (x_2 + iy_2) = (x_1 - x_2) + i(y_1 - y_2)</math></p> <p><b>Multiplikation</b> <math>z_1 \cdot z_2 = r_1 \operatorname{cis} \phi_1 \cdot r_2 \operatorname{cis} \phi_2 = r_1 r_2 \operatorname{cis}(\phi_1 + \phi_2)</math></p> <p><b>Division</b> <math>\frac{z_1}{z_2} = \frac{r_1 \operatorname{cis} \phi_1}{r_2 \operatorname{cis} \phi_2} = \frac{r_1}{r_2} \operatorname{cis}(\phi_1 - \phi_2)</math></p> <p><b>Potenz</b> <math>z^n = (r_1 \operatorname{cis} \phi)^n = r_1^n \operatorname{cis}(n\phi)</math></p> <p><b>Wurzel</b> <math>\sqrt[n]{z} = \sqrt[n]{r} \operatorname{cis} \phi = \sqrt[n]{r} \operatorname{cis}(\frac{\phi + 2\pi k}{n})</math>, für <math>k = 0, \dots, n-1</math></p> <p>Im <b>Gradmass</b> natürlich analog ...</p> <p><b>Wurzel</b> <math>\sqrt[n]{z} = \sqrt[n]{r} \operatorname{cis} \phi = \sqrt[n]{r} \operatorname{cis}(\frac{\phi + 360^\circ k}{n})</math>, für <math>k = 0, \dots, n-1</math></p> <p><b>Fundamentalsatz</b> der Algebra: Jede Polynomgleichung <math>n</math>-ten Grades <math>a_n x^n + \dots a_1 x + a_0 = 0</math> (<math>a_n \neq 0</math>) hat in <math>\mathbb{C}</math> genau <math>n</math> Lösungen.</p>	

## 4 Planimetrie

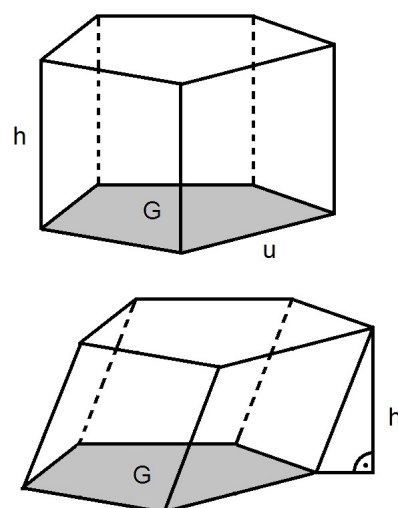
Dreieck recht- winklig	<p><b>Pythagoras</b> <math>a^2 + b^2 = c^2</math></p> <p><b>Höhensatz</b> <math>h^2 = pq</math></p> <p><b>Kathetensatz</b> <math>a^2 = pc</math> und <math>b^2 = qc</math></p> <p><b>Flächensatz</b> <math>ab = hc</math></p>																	
Dreieck gleich- seitig	<p><b>Umfang</b> <math>u = 3s</math></p> <p><b>Höhe</b> <math>h = \frac{s\sqrt{3}}{2}</math></p> <p><b>Fläche</b> <math>A = \frac{s^2\sqrt{3}}{4}</math></p> <p><b>Umkreisradius</b> <math>r = \frac{s\sqrt{3}}{3}</math></p> <p><b>Inkreisradius</b> <math>\rho = \frac{s\sqrt{3}}{6}</math></p>																	
Dreieck allgemein	<p>Siehe auch Trigonometrie!</p> <p><b>Umfang</b> <math>u = a + b + c</math></p> <p><b>Fläche</b> <math>A = \frac{a \cdot h_a}{2}</math></p> <p>Die <b>Formel von Heron</b></p> <p>Fläche <math>A = \sqrt{s(s-a)(s-b)(s-c)}</math>, mit <math>s = \frac{u}{2}</math></p> <p><b>Inkreisradius</b> <math>\rho = \frac{A}{s} = \sqrt{\frac{(s-a)(s-b)(s-c)}{s}}</math></p>																	
Rechteck	<p><b>Umfang</b> <math>u = 2a + 2b</math></p> <p><b>Fläche</b> <math>A = ab</math></p> <p><b>Diagonale</b> <math>d = \sqrt{a^2 + b^2}</math></p>																	
Quadrat	<p><b>Umfang</b> <math>u = 4s</math></p> <p><b>Fläche</b> <math>A = s^2</math></p> <p><b>Diagonale</b> <math>d = s\sqrt{2}</math></p>																	
Weitere Vierecke	<table><tr><td><b>Name</b></td><td>Parallelogramm</td><td>Trapez</td><td>Drachen</td></tr><tr><td></td><td></td><td></td><td></td></tr><tr><td><b>Umfang</b></td><td><math>u = 2a + 2b</math></td><td><math>u = a + b + c + d</math></td><td><math>u = 2a + 2b</math></td></tr><tr><td><b>Fläche</b></td><td><math>A = a \cdot h_a</math></td><td><math>A = \frac{a+c}{2} \cdot h</math></td><td><math>A = \frac{e \cdot f}{2}</math></td></tr></table>	<b>Name</b>	Parallelogramm	Trapez	Drachen					<b>Umfang</b>	$u = 2a + 2b$	$u = a + b + c + d$	$u = 2a + 2b$	<b>Fläche</b>	$A = a \cdot h_a$	$A = \frac{a+c}{2} \cdot h$	$A = \frac{e \cdot f}{2}$	
<b>Name</b>	Parallelogramm	Trapez	Drachen															
																		
<b>Umfang</b>	$u = 2a + 2b$	$u = a + b + c + d$	$u = 2a + 2b$															
<b>Fläche</b>	$A = a \cdot h_a$	$A = \frac{a+c}{2} \cdot h$	$A = \frac{e \cdot f}{2}$															



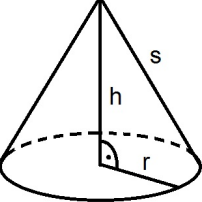
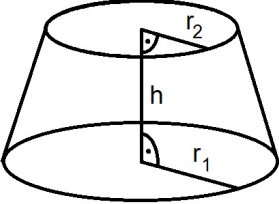
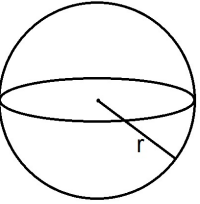
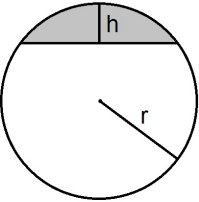
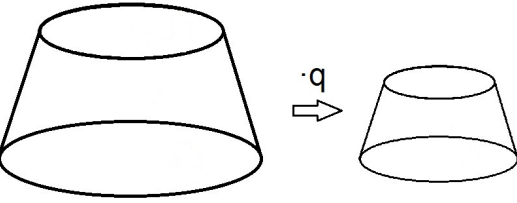
Kreis 1	<p><b>Umfang</b> <math>u = 2\pi r</math></p> <p><b>Fläche</b> <math>A = \pi r^2</math></p> <p><b>Sektorfläche</b> <math>A = \pi r^2 \cdot \frac{\alpha}{360^\circ}</math></p> <p><b>Sektorbogenlänge</b> <math>b = 2\pi r \cdot \frac{\alpha}{360^\circ}</math></p> <p><b>Maximal-/Minimaleigenschaft</b>  Der Kreis ist die Figur, die bei vorgegebenem Umfang maximale Fläche hat.  Der Kreis ist die Figur, die bei vorgegebener Fläche minimalen Umfang hat.</p>
Kreis 2	<p><b>Sekantensatz</b> <math>\overline{AB_1} \cdot \overline{AB_2} = \overline{AC_1} \cdot \overline{AC_2} = \overline{AT}^2</math></p> <p><b>Sehnensatz</b> <math>\overline{AB_1} \cdot \overline{AB_2} = \overline{AC_1} \cdot \overline{AC_2}</math></p> <p><b>Peripheriewinkelsatz</b>  <math>\hookrightarrow</math> Peripheriewinkel = Sehnentangentenwinkel = <math>\frac{\text{Zentriwinkel}}{2}</math></p> <div style="display: flex; justify-content: space-around; align-items: flex-end;"> <div style="text-align: center;">  <p>Sekantensatz</p> </div> <div style="text-align: center;">  <p>Sehnensatz</p> </div> <div style="text-align: center;">  <p>Peripheriewinkelsatz</p> </div> </div>

## 5 Stereometrie

Prisma	<p><b>Volumen</b> <math>V = G \cdot h</math>  Legende <math>G</math> = Flächeninhalt Grundfläche;  <math>h</math> = Körperhöhe.  <i>Die Formel gilt auch für schiefe Prismen!</i></p> <p><b>Mantelfläche</b> <math>M = u \cdot h</math>  Legende <math>u</math> = Umfang Grundfläche;  <math>h</math> = Körperhöhe.  <i>Die Formel gilt nicht für schiefe Prismen!</i>  Für schiefe Prismen: <math>M</math> zusammensetzen aus Parallelogrammen!</p> <p><b>Oberfläche</b> <math>O = 2G + M</math>  Legende <math>G</math> = Grundfläche; <math>M</math> = Mantelfläche.  <i>Die Formel gilt auch für schiefe Prismen!</i></p>
--------	---

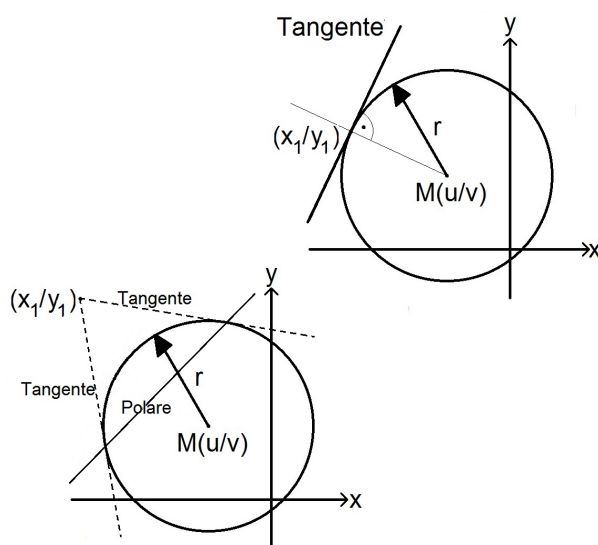
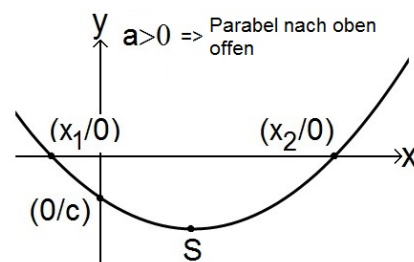
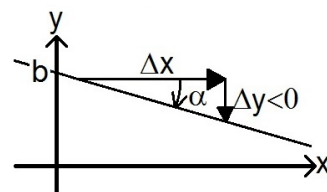


Pyramide	<p><b>Volumen</b> <math>V = \frac{G \cdot h}{3}</math>          Legende <math>G</math> = Flächeninhalt Grundfläche;  <math>h</math> = Körperhöhe.  <i>Die Formel gilt auch für schiefe Pyramiden!</i></p> <p><b>Mantelfläche</b>  <math>M</math> zusammensetzen aus Dreiecken!</p> <p><b>Oberfläche</b> <math>O = G + M</math>          Legende <math>G</math> = Grundfläche; <math>M</math> = Mantelfläche.  <i>Die Formel gilt auch für schiefe Pyramiden!</i></p>	
Pyramidenstumpf	<p><b>Volumen</b> <math>V = \frac{h}{3} \cdot (G_1 + \sqrt{G_1 G_2} + G_2)</math>          Legende <math>G_1</math> = Grundfläche; <math>G_2</math> = Deckfläche;  <math>h</math> = Körperhöhe.  <i>Die Formel gilt auch für schiefe Pyramidenstümpfe!</i></p> <p><b>Mantelfläche</b>  <math>M</math> zusammensetzen aus Trapezen!</p> <p><b>Oberfläche</b> <math>O = G_1 + G_2 + M</math>          Legende <math>G_1</math> = Grundfläche; <math>G_2</math> = Deckfläche;  <math>M</math> = Mantelfläche.  <i>Die Formel gilt auch für schiefe Pyramidenstümpfe!</i></p>	
Quader	<p><b>Volumen</b> <math>V = abc</math></p> <p><b>Oberfläche</b> <math>O = 2ab + 2ac + 2bc</math></p> <p><b>Raumdiagonale</b> <math>d = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2}</math></p>	
Würfel	<p><b>Volumen</b> <math>V = s^3</math></p> <p><b>Oberfläche</b> <math>M = 6s^2</math></p> <p><b>Raumdiagonale</b> <math>d = s\sqrt{3}</math></p>	
Tetraeder	<p><b>Körperhöhe</b> <math>h = s \cdot \sqrt{\frac{2}{3}}</math></p> <p><b>Volumen</b> <math>V = \frac{s^3 \cdot \sqrt{2}}{12}</math></p> <p><b>Oberfläche</b> <math>O = s^2 \cdot \sqrt{3}</math></p>	
Gerader Kreiszylinder	<p><b>Volumen</b> <math>V = r^2 \pi h</math></p> <p><b>Mantelfläche</b> <math>M = 2\pi r h</math></p> <p><b>Oberfläche</b> <math>O = 2\pi r(r + h)</math></p>	

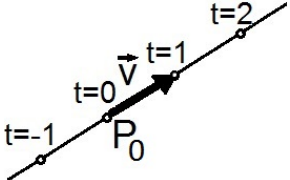
Gerader Kreiskegel	<b>Volumen</b> $V = \frac{r^2 \pi h}{3}$ <b>Seitenlinie</b> $s = \sqrt{r^2 + h^2}$ <b>Mantelfläche</b> $M = \pi r s$ <b>Oberfläche</b> $O = \pi r (r + s)$	
Gerader Kreiskegel- stumpf	<b>Volumen</b> $V = \frac{\pi h}{3} (r_1^2 + r_1 r_2 + r_2^2)$ <b>Seitenlinie</b> $s = \sqrt{(r_1 - r_2)^2 + h^2}$ <b>Mantelfläche</b> $M = \pi s (r_1 + r_2)$ <b>Oberfläche</b> $O = \pi \cdot (r_1^2 + (r_1 + r_2)s + r_2^2)$	
Kugel	<b>Volumen</b> $V = \frac{4\pi r^3}{3}$ <b>Oberfläche</b> $O = 4\pi r^2$ <b>Maximal-/Minimaleingeschaft</b> Die Kugel ist der Körper mit grösstem Volumen bei gegebener Oberfläche. Die Kugel ist der Körper mit kleinster Oberfläche bei gegebenem Volumen.	
Kugel- segment	<b>Volumen</b> $V = \frac{\pi h^2 (3r - h)}{3}$ <b>Mantelfläche</b> $M = 2\pi r h$ <b>Oberfläche</b> $O = \pi h (4r - h)$	
Streckungen	Wird ein Körper mit dem Faktor $q$ gestreckt/gestaucht, dann ändern sich <b>Längen</b> mit Faktor $q$ <b>Flächen</b> mit Faktor $q^2$ <b>Volumen</b> mit Faktor $q^3$	

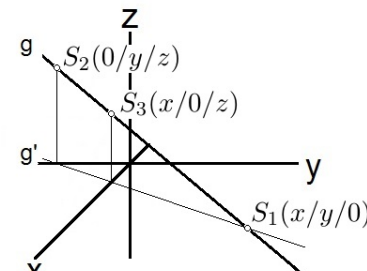
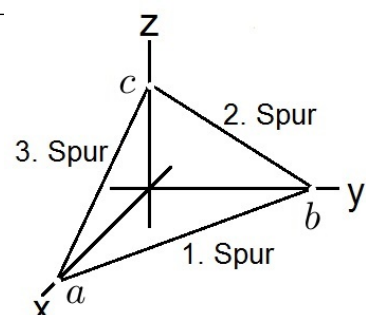
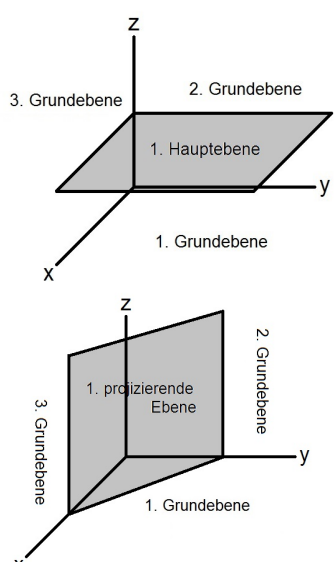
## 6 Analytische Geometrie der Ebene

Gerade	<p><b>Hauptform</b> <math>y = mx + b</math>          Legende <math>m</math> = Steigung; <math>b</math> = y-Achsenabschnitt</p> <p><b>Steigung</b> <math>m = \frac{\Delta y}{\Delta x}</math> = Differenzenquotient</p> <p><b>Punkt-Steigungsform</b> <math>y = m(x - x_1) + y_1</math>          Legende <math>m</math> = Steigung; <math>(x_1/y_1)</math> = Punkt auf der Gerade</p> <p><b>Steigungswinkel</b> = Winkel gegen positive x-Achse = <math>\alpha = \arctan(m)</math></p> <p>Zwei Geraden sind <b>parallel</b> <math>\Leftrightarrow m_1 = m_2</math></p> <p>Zwei Geraden sind <b>senkrecht</b> <math>\Leftrightarrow m_1 \cdot m_2 = -1</math></p> <p><b>Winkel</b> zwischen zwei Geraden  <math>\hookrightarrow \min(\alpha, 180^\circ - \alpha)</math>, mit <math>\alpha =  \arctan(m_2) - \arctan(m_1) </math></p> <hr/> <p><b>Normalform</b> <math>ax + by + c = 0</math>          Legende <math>\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}</math> = Normalenvektor = Vektor senkrecht zur Geraden</p>
Parabel	<p><b>Hauptform</b> <math>y = ax^2 + bx + c</math>          Legende <math>a</math> = Öffnungsparameter; <math>c</math> = y-Achsenabschnitt</p> <p><b>Nullstellen</b> <math>x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}</math></p> <p><b>Scheitelpunkt</b> <math>S(-\frac{b}{2a} / c - \frac{b^2}{4a})</math></p> <p><b>Scheitelform</b> <math>y = a(x - x_s)^2 + y_s</math>          Legende <math>a</math> = Öffnungsparameter; <math>(x_s/y_s)</math> = Scheitel der Parabel</p> <p><b>Nullstellenform</b> <math>y = a(x - x_1)(x - x_2)</math>          Legende <math>a</math> = Öffnungsparameter; <math>x_1, x_2</math> = Nullstellen</p>
Kreis	<p><b>Hauptform</b> <math>x^2 + y^2 + ax + by + c = 0</math></p> <p><b>Mittelpunkt</b> <math>M(-\frac{a}{2} / -\frac{b}{2})</math></p> <p><b>Radius</b> <math>r = \frac{\sqrt{a^2 + b^2 - 4c}}{2}</math></p> <p><b>Mittelpunktsform</b> <math>(x - u)^2 + (y - v)^2 = r^2</math>          Legende <math>(u/v)</math> = Mittelpunkt; <math>r</math> = Radius</p> <p><b>Tangente</b> im Kreispunkt <math>(x_1/y_1)</math>  <math>\hookrightarrow (x_1 - u)(x - u) + (y_1 - v)(y - v) = r^2</math>          Legende <math>(u/v)</math> = Mittelpunkt; <math>r</math> = Radius</p> <p><b>'Polare'</b> zum Punkt <math>(x_1/y_1)</math>  <math>\hookrightarrow (x_1 - u)(x - u) + (y_1 - v)(y - v) = r^2</math>          Legende <math>(u/v)</math> = Mittelpunkt; <math>r</math> = Radius</p>



## 7 Vektorgeometrie (im Raum)

<p>Grund- begriffe</p>	<p><b>Ortsvektor</b> von Punkt <math>A(x/y/z) \hookrightarrow \vec{A} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}</math></p> <p><b>Vektor</b> von <math>A</math> nach <math>B \hookrightarrow \vec{AB} = \vec{B} - \vec{A}</math></p> <p><b>Neuer Punkt</b> = Startpunkt + Vektorkombination</p> <p><b>Betrag</b> eines Vektors = Länge des Vektors <math>\hookrightarrow  \vec{v}  = \sqrt{v_1^2 + v_2^2 + v_3^2}</math></p> <p><b>Skalarprodukt</b> zweier Vektoren <math>\hookrightarrow \vec{v} \cdot \vec{w} = v_1 \cdot w_1 + v_2 \cdot w_2 + v_3 \cdot w_3</math></p> <p>Es gilt <math>\vec{v} \cdot \vec{w} =  \vec{v}  \cdot  \vec{w}  \cdot \cos \alpha</math>; <math>\alpha</math> = Zwischenwinkel.</p> <p>Es gilt <math>\vec{v} \cdot \vec{v} =  \vec{v} ^2</math></p> <p>Es gilt <math>\vec{v} \cdot \vec{w} = 0 \Leftrightarrow \vec{v} \perp \vec{w}</math></p> <p><b>Vektorprodukt</b> zweier Vektoren <math>\hookrightarrow \vec{v} \times \vec{w} = \begin{pmatrix} v_2 \cdot w_3 - v_3 \cdot w_2 \\ v_3 \cdot w_1 - v_1 \cdot w_3 \\ v_1 \cdot w_2 - v_2 \cdot w_1 \end{pmatrix}</math></p> <p>Es gilt <math>\vec{v} \times \vec{w} = \vec{0} \Leftrightarrow v \parallel w</math></p> <p>Es gilt <math>\vec{v} \times \vec{w}</math> steht senkrecht auf <math>\vec{v}</math> und senkrecht auf <math>\vec{w}</math></p> <p>Es gilt <math> \vec{v} \times \vec{w} </math>          = Fläche des von <math>\vec{v}</math> und <math>\vec{w}</math> aufgespannten Parallelogrammes          = <math> \vec{v}  \cdot  \vec{w}  \cdot \sin \alpha</math>; <math>\alpha</math> = Zwischenwinkel</p> <p><b>Winkel</b> zwischen zwei Vektoren <math>\hookrightarrow \cos \alpha = \frac{\vec{v} \cdot \vec{w}}{ \vec{v}  \cdot  \vec{w} }</math></p> <p><b>Winkelhalbierender Vektor</b> zweier Vektoren <math>\hookrightarrow \frac{\vec{v}}{ \vec{v} } + \frac{\vec{w}}{ \vec{w} }</math></p> <p><b>Vektor der Länge</b> <math>\ell \hookrightarrow \frac{\ell}{ \vec{v} } \cdot \vec{v}</math></p> <p><b>Fläche des Dreiecks</b> aufgespannt durch zwei Vektoren <math>\hookrightarrow \frac{ \vec{v} \times \vec{w} }{2}</math></p> <p><b>Mittelpunkt</b> einer Strecke <math>\overline{AB} \hookrightarrow \vec{M} = \frac{\vec{A} + \vec{B}}{2}</math></p> <p><b>Teilpunkt</b> Verhältnis <math>a : b</math> einer Strecke <math>\overline{AB} \hookrightarrow \vec{T} = \frac{b \cdot \vec{A} + a \cdot \vec{B}}{a + b}</math></p> <p><b>Schwerpunkt</b> eines Dreiecks <math>ABC \hookrightarrow \vec{S} = \frac{\vec{A} + \vec{B} + \vec{C}}{3}</math></p> <hr/> <p>Länge der <b>Komponente</b> eines Vektors <math>\vec{v}</math></p> <p><b>1</b> parallel zur Richtung <math>\vec{b} \hookrightarrow \frac{\vec{v} \cdot \vec{b}}{ \vec{b} }</math>      <b>2</b> senkrecht zur Richtung <math>\vec{b} \hookrightarrow \frac{ \vec{v} \times \vec{b} }{ \vec{b} }</math></p>
<p>Gerade</p>	<p><b>Parameterform</b> <math>\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \vec{P}_0 + t \cdot \vec{v}</math></p> <p>Legende <math>\vec{P}_0</math> = Ortsvektor des Fusspunktes <math>P_0</math>;  <math>t \in \mathbb{R}</math> Parameter; <math>\vec{v}</math> = Richtungsvektor</p> 

Spurpunkte	<p>Die <b>Spurpunkte</b> einer Geraden sind ihre Schnittpunkte mit den 3 Koordinatenebenen <math>xy</math>-Ebene (<math>z = 0</math>), <math>yz</math>-Ebene (<math>x = 0</math>) und <math>xz</math>-Ebene (<math>y = 0</math>):</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Spurpunkt <math>S_1(x/y/0)</math>,</li> <li>2. Spurpunkt <math>S_2(0/y/z)</math>,</li> <li>3. Spurpunkt <math>S_3(x/0/z)</math>.</li> </ol> 
Ebene	<p><b>Parameterform</b> <math>\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \vec{P}_0 + t_1 \cdot \vec{v}_1 + t_2 \cdot \vec{v}_2</math></p> <p>Legende <math>\vec{P}_0</math> = Ortsvektor des Fusspunktes <math>P_1</math>; <math>t, s \in \mathbb{R}</math> Parameter;  <math>\vec{v}_1, \vec{v}_2</math> = Richtungsvektoren.</p> <p><b>Koordinatenform</b> <math>Ax + By + Cz + D = 0</math></p> <p>Legende <math>\vec{n} = \begin{pmatrix} A \\ B \\ C \end{pmatrix}</math> = Normalenvektor.</p> <p><b>Übergang</b> Parameterform zu Koordinatenform</p> <p><u>1</u> <math>\vec{n} = \vec{v}_1 \times \vec{v}_2</math>, <u>2</u> <math>D</math> findet man durch Einsetzen von Fusspunkt <math>P_1</math>.</p> <p><b>Hessesche Normalform</b> <math>\frac{Ax + By + Cz + D}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} = 0</math></p> <p>Legende <math>\vec{n} = \begin{pmatrix} A \\ B \\ C \end{pmatrix}</math> = Normalenvektor.</p> <p><b>Abschnittsform</b> <math>\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1</math></p> <p>Legende <math>a</math> = x-Achsenabschnitt;  <math>b</math> = y-Achsenabschnitt;  <math>c</math> = z-Achsenabschnitt.</p>  <p>Die Schnittgeraden einer Ebene mit den drei Koordinatenebenen heissen die drei Spurgeraden oder <b>Spuren</b> der Ebene.</p>
Spezielle Lagen von Ebenen	<p><b>Koordinatenebenen = Grundebenen</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Grundebene = <math>xy</math>-Ebene <math>\leftrightarrow z = 0</math></li> <li>2. Grundebene = <math>yz</math>-Ebene <math>\leftrightarrow x = 0</math></li> <li>3. Grundebene = <math>xz</math>-Ebene <math>\leftrightarrow y = 0</math></li> </ol> <p><b>Hauptebenen</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Hauptebene <math>\parallel xy</math>-Ebene <math>\leftrightarrow z + D = 0</math></li> <li>2. Hauptebene <math>\parallel yz</math>-Ebene <math>\leftrightarrow x + D = 0</math></li> <li>3. Hauptebene <math>\parallel xz</math>-Ebene <math>\leftrightarrow y + D = 0</math></li> </ol> <p><b>Projizierende Ebenen</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Projizierende Ebene <math>\perp xy</math>-Ebene <math>\parallel z</math>-Achse <math>\leftrightarrow Ax + By + D = 0</math></li> <li>2. Projizierende Ebene <math>\perp yz</math>-Ebene <math>\parallel x</math>-Achse <math>\leftrightarrow By + Cz + D = 0</math></li> <li>3. Projizierende Ebene <math>\perp xz</math>-Ebene <math>\parallel y</math>-Achse <math>\leftrightarrow Ax + Cz + D = 0</math></li> </ol> 
Bezeichnungen für die folgenden Abschnitte	<p>Punkte <math>Q</math> bzw. <math>Q_1</math> und <math>Q_2</math></p> <p>Geraden <math>g: \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \vec{P} + t \cdot \vec{v}</math> bzw. <math>g_1: \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \vec{P}_1 + t \cdot \vec{v}_1</math> und <math>g_2: \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \vec{P}_2 + t \cdot \vec{v}_2</math></p> <p>Ebenen <math>E: Ax + By + Cz + D = 0</math>, Normalenvektor <math>\vec{n}</math> bzw.  <math>E_1: A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0</math>, Normalenvektor <math>\vec{n}_1</math> und  <math>E_2: A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0</math>, Normalenvektor <math>\vec{n}_2</math></p>

Gegenseitige Lage von Geraden und Ebenen im Raum	<p><b>Zwei Geraden</b> <math>g_1</math> und <math>g_2</math> sind <span style="float: right;"><i>Bezeichnungen siehe Seite 12 unten.</i></span></p> <p>(1) <b>zusammenfallend</b>, falls ihre R'Vektoren parallel sind und <math>P_2</math> auf <math>g_1</math> liegt.  (2) <b>echt parallel</b>, falls ihre R'Vektoren parallel sind und <math>P_2</math> nicht auf <math>g_1</math> liegt.  (3) <b>schneidend</b>, falls ihre R'Vektoren nicht parallel sind und <math>g_1</math> und <math>g_2</math> einen S'Punkt haben.  (4) <b>windschief</b>, falls ihre R'Vektoren nicht parallel sind und <math>g_1</math> und <math>g_2</math> keinen S'punkt haben.</p> <hr/> <p><b>Zwei Ebenen</b> <math>E_1</math> und <math>E_2</math> sind</p> <p>(1) <b>zusammenfallend</b>, falls ihre Koordinatengleichungen sich nur um einen Faktor unterscheiden.  (2) <b>echt parallel</b>, falls ihre N'Vektoren parallel sind und nicht (1) gilt.  (3) <b>schneidend</b>, falls ihre N'Vektoren nicht parallel sind.</p> <hr/> <p><b>Eine Gerade</b> <math>g</math> <b>und eine Ebene</b> <math>E</math> sind</p> <p>(1) <math>g</math> liegt in <math>E</math>, falls R'Vektor(<math>g</math>) und N'Vektor(<math>E</math>) senkrecht stehen und <math>P</math> auf <math>E</math> liegt.  (2) <b>echt parallel</b>, falls R'Vektor(<math>g</math>) und N'Vektor(<math>E</math>) senkrecht stehen und nicht (1) gilt.  (3) <b>schneidend</b>, falls R'Vektor(<math>g</math>) und N'Vektor(<math>E</math>) nicht senkrecht stehen.</p>
Aufstellen von Geraden- und Ebenengleichungen	<p style="text-align: right;"><i>Bezeichnungen siehe Seite 12 unten.</i></p> <p>Gesucht <b>Gerade</b> <math>h</math> mit <math>h \parallel g</math> <span style="float: right;"><math>\hookrightarrow \text{R'Vektor}(h) = \vec{v}</math></span>  Gesucht <b>Gerade</b> <math>h</math> mit <math>h \perp E</math> <span style="float: right;"><math>\hookrightarrow \text{R'Vektor}(h) = \vec{n}</math></span>  Gesucht <b>Gerade</b> <math>h</math> mit <math>h \parallel E_1</math> und <math>h \parallel E_2</math> <span style="float: right;"><math>\hookrightarrow \text{R'Vektor}(h) = \vec{n}_1 \times \vec{n}_2</math></span></p> <hr/> <p>Gesucht <b>Ebene</b> <math>F</math> mit <math>F \parallel E</math> <span style="float: right;"><math>\hookrightarrow \text{N'Vektor}(F) = \vec{n}</math></span>  Gesucht <b>Ebene</b> <math>F</math> mit <math>F \perp g</math> <span style="float: right;"><math>\hookrightarrow \text{N'Vektor}(F) = \vec{v}</math></span>  Gesucht <b>Ebene</b> <math>F</math> mit <math>F \parallel g_1</math> und <math>F \parallel g_2</math>  <span style="float: right;"><math>\hookrightarrow \text{N'Vektor}(F) = \vec{v}_1 \times \vec{v}_2</math></span>  <span style="float: right;"><math>\hookrightarrow \text{N'Vektor}(F) = \vec{P}_1 \vec{P}_2 \times \vec{v}_1</math></span>  <span style="float: right;"><math>\hookrightarrow \text{N'Vektor}(F) = \vec{n} \times \vec{v}</math></span></p>
Schnittprobleme	<p><b>Punkt-Gerade</b> Punkt als <math>(x/y/z)</math> einsetzen in Geradengleichung.  <b>Punkt-Ebene</b> Punkt als <math>(x/y/z)</math> einsetzen in Ebenengleichung.  <b>Gerade-Gerade</b> Zeilenweises Gleichsetzen der beiden Geradengleichungen  Lineares Gleichungssystem 3 Gleichungen mit 2 Unbestimmten <math>t_1, t_2</math>.  <b>Gerade-Ebene</b> Zeilenweises Einsetzen der Geradengleichung in die Ebenengleichung.  <b>Ebene-Ebene</b> Lineares Gleichungssystem 2 Gleichungen mit 3 Unbestimmten <math>x, y, z</math>.  <b>3 Ebenen</b> Lineares Gleichungssystem 3 Gleichungen mit 3 Unbestimmten <math>x, y, z</math>.</p>
Abstandsprobleme	<p style="text-align: right;"><i>Bezeichnungen siehe Seite 12 unten.</i></p> <p><b>Punkt-Punkt</b> Abstand = <math> \vec{Q_1 Q_2} </math>  <b>Punkt-Gerade</b> Abstand = <math>\frac{ \vec{v} \times \vec{PQ} }{ \vec{v} }</math>  <b>Punkt-Ebene</b> Abstand = <math>\frac{ Ax + By + Cz + D }{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} \Big _{(x/y/z)=Q}</math>  <b>Gerade-Gerade</b> Abstand = <math>\begin{cases} \frac{ (\vec{v}_1 \times \vec{v}_2) \cdot \vec{P_1 P_2} }{ \vec{v}_1 \times \vec{v}_2 } &amp; , \text{ falls } \vec{v}_1 \nparallel \vec{v}_2 \\ \frac{ \vec{v}_1 \times \vec{P_1 P_2} }{ \vec{v}_1 } &amp; , \text{ falls } \vec{v}_1 \parallel \vec{v}_2 \end{cases}</math>  <b>Gerade-Ebene</b> Abstand = <math>\begin{cases} \frac{ Ax + By + Cz + D }{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} \Big _{(x/y/z)=P} &amp; , \text{ falls } \vec{n} \cdot \vec{v} \neq 0 \\ 0 &amp; , \text{ falls } \vec{n} \cdot \vec{v} = 0 \end{cases}</math>  <b>Ebene-Ebene</b> Abstand = <math>\begin{cases} \frac{ A_1 x + B_1 y + C_1 z + D_1 }{\sqrt{A_1^2 + B_1^2 + C_1^2}} \Big _{(x/y/z)=R_2^*} &amp; , \text{ falls } \vec{n}_1 \nparallel \vec{n}_2 \\ 0 &amp; , \text{ falls } \vec{n}_1 \parallel \vec{n}_2 \end{cases}</math>  , wobei <math>R_2^*</math> ein beliebiger Punkt von Ebene 2 ist.</p>
Winkelprobleme	<p style="text-align: right;"><i>Bezeichnungen siehe Seite 12 unten.</i></p> <p><b>Gerade-Gerade</b> Winkel = <math>\arccos \left( \frac{ \vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 }{ \vec{v}_1  \cdot  \vec{v}_2 } \right)</math>  <b>Gerade-Ebene</b> Winkel = <math>\arcsin \left( \frac{ \vec{v} \cdot \vec{n} }{ \vec{v}  \cdot  \vec{n} } \right)</math>  <b>Ebene-Ebene</b> Winkel = <math>\arccos \left( \frac{ \vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2 }{ \vec{n}_1  \cdot  \vec{n}_2 } \right)</math></p>

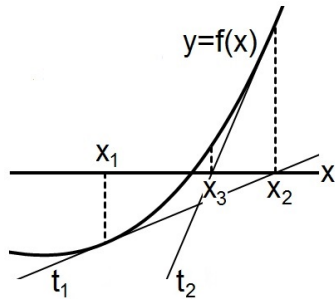
## 8 Grenzwerte

Zahlen- folgen	<p>Bezeichnen <math>a_n</math> und <math>b_n</math> zwei <b>konvergente Zahlenfolgen</b> mit <math>\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = A</math> und <math>\lim_{n \rightarrow \infty} b_n = B</math> und sei weiter <math>C</math> eine Konstante, dann gilt</p> $\lim_{n \rightarrow \infty} (C \cdot a_n) = C \cdot A$ $\lim_{n \rightarrow \infty} (a_n \pm b_n) = A \pm B$ $\lim_{n \rightarrow \infty} (a_n \cdot b_n) = A \cdot B$ $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{b_n} = \frac{A}{B}, \text{ falls } B \neq 0$ <hr/> $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n^s} = \lim_{n \rightarrow \infty} n^{-s} = 0, \text{ falls } s > 0$ $\lim_{n \rightarrow \infty} q^n = 0, \text{ falls } -1 < q < 1$ $\lim_{n \rightarrow \infty} n^s \cdot q^n = 0, \text{ falls } -1 < q < 1$ $\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = e$ $\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{x}{n}\right)^n = e^x$
Funktionen	<p>Eine Funktion <math>f(x)</math> heisst <b>stetig</b> an der Stelle <math>c</math>, falls gilt <math>\lim_{x \rightarrow c} f(x) = f(c)</math></p> <hr/> <p>Für die beiden Funktionen <math>f(x)</math> und <math>g(x)</math> gelte <math>\lim_{x \rightarrow c} f(x) = A</math> und <math>\lim_{x \rightarrow c} g(x) = B</math>, zudem sei <math>D</math> eine Konstante.</p> <p><math>c</math> ist Element der Menge <math>\mathbb{R} \cup \{-\infty, \infty\}</math>, <math>A</math>, <math>B</math> und <math>D</math> sind Elemente von <math>\mathbb{R}</math>.</p> $\lim_{x \rightarrow c} (D \cdot f(x)) = D \cdot A$ $\lim_{x \rightarrow c} (f(x) \pm g(x)) = A \pm B$ $\lim_{x \rightarrow c} (f(x) \cdot g(x)) = A \cdot B$ $\lim_{x \rightarrow c} \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{A}{B}, \text{ falls } B \neq 0$ $\lim_{x \rightarrow c} f(g(x)) = f(B), \text{ falls } f(x) \text{ stetig an der Stelle } B \text{ ist.}$ <hr/> <p><math>\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1</math>      Bemerkung: <math>x</math> im Bogenmass!</p> $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x - 1}{x} = 1$ $\lim_{x \rightarrow 1} \frac{\ln(x)}{x - 1} = 1$ $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{x^s} = 0, \text{ für } s > 0$ $\lim_{x \rightarrow \infty} x^s \cdot q^x = 0, \text{ für } -1 < q < 1$ $\lim_{x \rightarrow \infty} x^s \cdot q^x = \infty, \text{ für } q > 1$

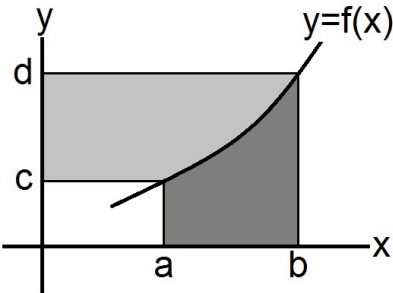
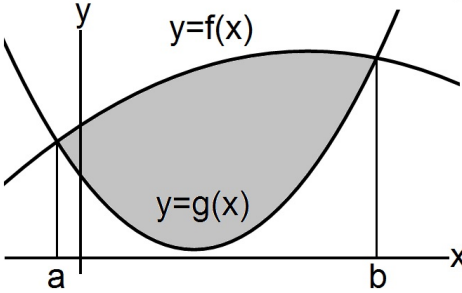


## 9 Differentialrechnung

Definition	<b>Ableitungsfunktion</b> $f'(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$ Übliche Bezeichnungen für die Ableitungsfunktion sind $f'(x)$ oder $\frac{df(x)}{dx}$ . Die Ableitungsfunktion der Ableitung $f'(x)$ heisst die <b>zweite Ableitung</b> und wird mit $f''(x)$ , $f^{(2)}(x)$ oder $\frac{d^2 f(x)}{dx^2}$ bezeichnet.		
Ableitungsregeln Grundfunktionen		$f(x)$ $\rightarrow$ $f'(x)$	
	<b>Potenzfunktionen</b>	$x^n$ $\rightarrow$ $nx^{n-1}$ $x$ $\rightarrow$ $1$ $c$ $\rightarrow$ $0$ $c \cdot x$ $\rightarrow$ $c$ $\sqrt{x}$ $\rightarrow$ $\frac{1}{2 \cdot \sqrt{x}}$ $\frac{c}{x}$ $\rightarrow$ $-\frac{c}{x^2}$	
	<b>Exponentialfunktionen</b>	$e^x$ $\rightarrow$ $e^x$ $e^{cx}$ $\rightarrow$ $e^{cx} \cdot c$ $c^x$ $\rightarrow$ $c^x \cdot \ln(c)$	
	<b>Logarithmusfunktionen</b>	$\ln(x)$ $\rightarrow$ $\frac{1}{x}$ $\log_c(x)$ $\rightarrow$ $\frac{1}{x \cdot \ln(c)}$	
	<b>Trigonometr. Funktionen</b>	$\sin(x)$ $\rightarrow$ $\cos(x)$ $\cos(x)$ $\rightarrow$ $-\sin(x)$ $\tan(x)$ $\rightarrow$ $1 + \tan^2(x)$	
Ableitungsregeln Zusammensetzungen		$f(x)$ $\rightarrow$ $f'(x)$	
	<b>Summenregel</b>	$u(x) \pm v(x)$ $\rightarrow$ $u'(x) \pm v'(x)$ $u(x) \pm v(x) \pm w(x)$ $\rightarrow$ $u'(x) \pm v'(x) \pm w'(x)$	
	<b>Konstantenregeln</b>	$c \cdot u(x)$ $\rightarrow$ $c \cdot u'(x)$ $\frac{u(x)}{c}$ $\rightarrow$ $\frac{u'(x)}{c}$ $\frac{c}{c}$ $\rightarrow$ $0$	
	<b>Produktregel</b>	$u(x) \cdot v(x)$ $\rightarrow$ $u'(x) \cdot v(x) + u(x) \cdot v'(x)$ $u(x) \cdot v(x) \cdot w(x)$ $\rightarrow$ $u'(x) \cdot v(x) \cdot w(x) + u(x) \cdot v'(x) \cdot w(x) + u(x) \cdot v(x) \cdot w'(x)$	
	<b>Quotientenregel</b>	$\frac{u(x)}{v(x)}$ $\rightarrow$ $\frac{u'(x) \cdot v(x) - u(x) \cdot v'(x)}{v(x)^2}$ $\frac{u(x)}{c}$ $\rightarrow$ $-\frac{u'(x)}{c}$ $\frac{c}{v(x)}$ $\rightarrow$ $-\frac{c \cdot v'(x)}{v(x)^2}$	
	<b>Kettenregel</b>	$u(v(x))$ $\rightarrow$ $u'(v(x)) \cdot v'(x)$ $u(v(w(x)))$ $\rightarrow$ $u'(v(w(x))) \cdot v'(w(x)) \cdot w'(x)$	

Bedeutung der Ableitung	<p><b>y-Wert = Funktionswert</b> <math>f(x)</math></p> <p><math>f(x) &gt; 0 \Leftrightarrow</math> P. oberhalb x-Achse; <math>f(x) &lt; 0 \Leftrightarrow</math> P. unterh. x-Achse; <math>f(x) = 0 \Leftrightarrow</math> Nullstelle.</p> <p><b>Steigung</b> <math>f'(x)</math></p> <p><math>f'(x) &gt; 0 \Leftrightarrow</math> Kurve steigend; <math>f'(x) &lt; 0 \Leftrightarrow</math> Kurve fallend; <math>f'(x) = 0 \Leftrightarrow</math> stationäre Stelle.</p> <p>Modifizierte <b>Krümmung</b> <math>f''(x)</math></p> <p><math>f''(x) &gt; 0 \Leftrightarrow</math> Linkskurve; <math>f''(x) &lt; 0 \Leftrightarrow</math> Rechtskurve; <math>f''(x) = 0 \Leftrightarrow</math> Kurve ungekrümmt.</p> <hr/> <p><b>Krümmung</b> <math>\mathcal{K} = \frac{f''(x)}{(1 + f'(x)^2)^{3/2}}</math>      <b>Krümmungsradius</b> <math>\mathcal{R} = \frac{1}{\mathcal{K}} = \frac{(1 + f'(x)^2)^{3/2}}{f''(x)}</math></p>
Kurven-diskussion	<p>1) <b>Nullstellen</b> <math>f(x) \stackrel{!}{=} 0</math></p> <p>Eine Nullstelle heisst von Ordnung <math>n</math>, falls</p> <p><math>f(x) = f'(x) = \dots f^{(n-1)}(x) = 0</math> aber <math>f^{(n)}(x) \neq 0</math></p> <p>2) <b>Extrema</b> <math>f'(x) \stackrel{!}{=} 0</math></p> <p>gilt <math>\begin{cases} f''(x) &lt; 0 \Rightarrow \text{lokales Maximum} \\ f''(x) &gt; 0 \Rightarrow \text{lokales Minimum} \\ f''(x) = 0 \Rightarrow (*) \end{cases}</math></p> <p>(*) Verhalten der Ableitung <math>f'(x)</math> für wachsende <math>x</math>-Werte beim Durchgang durch die untersuchte Stelle ...</p> <p><math>f'(x)</math> wechselt das Vorzeichen von + über 0 zu - <math>\Rightarrow</math> lokales Maximum</p> <p><math>f'(x)</math> wechselt das Vorzeichen von - über 0 zu + <math>\Rightarrow</math> lokales Minimum</p> <p><math>f'(x)</math> wechselt das VZ von + über 0 zu + nicht oder von - über 0 zu - nicht <math>\Rightarrow</math> <b>Terrassenpunkt</b></p> <p>3) <b>Wendepunkte</b> <math>f''(x) \stackrel{!}{=} 0</math></p> <p>gilt <math>\begin{cases} f'''(x) \neq 0 \Rightarrow \text{Wendepunkt} \\ f'''(x) = 0 \Rightarrow (**) \end{cases}</math></p> <p>(**) Verhalten der Ableitung <math>f''(x)</math> für wachsende <math>x</math>-Werte beim Durchgang durch die untersuchte Stelle ...</p> <p><math>f''(x)</math> wechselt das Vorzeichen von + über 0 zu - oder von - über 0 zu + <math>\Rightarrow</math> <b>Wendepunkt</b></p> <p><math>f''(x)</math> wechselt das VZ von + über 0 zu + nicht oder von - über 0 zu - nicht <math>\Rightarrow</math> kein Wendepunkt</p> <p><b>Sattelpunkt = Terrassenpunkt = Wendepunkt mit Steigung 0</b></p>
Tangente	<p><b>Tangente</b> an der Stelle <math>x_1 \hookrightarrow y = f(x_1) + f'(x_1) \cdot (x - x_1)</math></p>
Newton-verfahren	<p>Gesucht sind die Lösungen der Gleichung <math>f(x) = 0</math></p> <p><b>Näherungsverfahren von Newton (Tangentenverfahren).</b></p> <p>1) Wähle Startpunkt <math>x_1</math></p> <p>2) Berechne <math>x_2 = x_1 - \frac{f(x_1)}{f'(x_1)}</math>.</p> <p>3) Falls <math>x_2 = x_1</math> dann ist <math>x_2</math> eine Lösung von <math>f(x) = 0</math>, andernfalls verwende das erhaltene <math>x_2</math> als neues <math>x_1</math> und gehe zu 2).</p> 

# 10 Integralrechnung

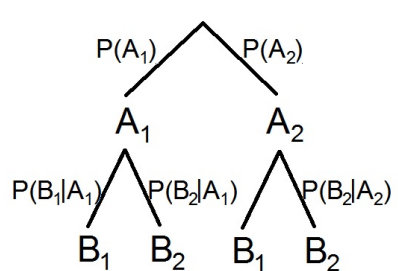
Definition	<p>1) Das <b>unbestimmtes Integral</b> <math>\int f(x) dx</math> ist eine Menge von Funktionen.  <math>\int f(x) dx =</math> Menge aller <b>Stammfunktionen</b> von <math>f(x)</math>  <math>=</math> Menge aller Funktionen <math>F(x)</math> mit Eigenschaft <math>F'(x) = f(x)</math>.</p> <hr/> <p>Ist <math>F_1(x)</math> irgend eine Stammfunktion von <math>f(x)</math>, so ist jede weitere Stammfunktion von der Form <math>F(x) = F_1(x) + C</math> mit einer Konstanten <math>C \in \mathbb{R}</math>.          Man schreibt <math>\int f(x) dx = F_1(x) + C</math>.  <math>C</math> heisst <b>Integrationskonstante</b>.</p> <hr/> <p>2) Das <b>bestimmte Integral</b> <math>\int_a^b f(x) dx</math> ist eine Zahl.  <math>a</math> und <math>b</math> heissen die <b>Integrationsgrenzen</b>.  <math>\int_a^b f(x) dx =</math> Flächeninhalt eingeschlossen von unten durch die <math>x</math>-Achse von oben durch die Kurve <math>y = f(x)</math> von links durch die Gerade <math>x = a</math> und von rechts durch die Gerade <math>x = b</math>.</p> <hr/> <p>Flächenstücke unter der <math>x</math>-Achse haben <b>negatives Vorzeichen</b>. Ebenso wechselt das Vorzeichen, wenn linke und rechte <b>Grenze vertauscht</b> sind.</p>
Hauptsatz	<p><b>Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung</b>          Bezeichne <math>F(x)</math> irgend eine Stammfunktion von <math>f(x)</math>, also <math>F(x) \in \int f(x) dx</math> (unbestimmtes Integral).          Dann gilt <math>\int_a^b f(x) dx = [F(x)]_a^b = F(b) - F(a)</math> (bestimmtes Integral).          Der Hauptsatz führt somit das bestimmte Integral auf das unbestimmte Integral zurück!</p>
Zusammen- setzen	<p><b>Unterteilen</b> <math>\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx</math>  <b>Vertauschte Grenzen</b> <math>\int_b^a f(x) dx = - \int_a^b f(x) dx</math>  <b>Leeres Integral</b> <math>\int_a^a f(x) dx = 0</math></p>
Anwend- ungen	<p><b>Fläche</b> zwischen Kurve und <math>x</math>-Achse <math>A = \int_a^b f(x) dx</math>  <b>Volumen</b> bei Rotation um <math>x</math>-Achse <math>V_x = \pi \cdot \int_a^b y^2 dx = \pi \cdot \int_a^b f(x)^2 dx</math>          Zwischen zwei Kurven ... <b>Fläche</b> <math>A = \int_a^b (f(x) - g(x)) dx</math>          ... <b>Volumen</b> bei Rotation um <math>x</math>-Achse <math>V_x = \pi \cdot \int_a^b (f(x)^2 - g(x)^2) dx</math></p> <div style="display: flex; justify-content: space-around; align-items: flex-end;">   </div>

Anwendungen (Fortsetzung)	<b>Volumen</b> bei Rotation um y-Achse $V_y = \pi \cdot \int_c^d x^2 \cdot dy = \pi \cdot \int_a^b x^2 f'(x) dx$ <b>Bogenlänge</b> $\ell = \int_a^b \sqrt{1 + f'(x)^2} dx$ <b>Oberfläche</b> bei Rotation um x-Achse $O_x = 2\pi \cdot \int_a^b f(x) \sqrt{1 + f'(x)^2} dx$ <b>Oberfläche</b> bei Rotation um y-Achse $O_y = 2\pi \cdot \int_a^b x \sqrt{1 + f'(x)^2} dx$		
Integrationsregeln Grundfunktionen		$f(x)$	$\rightarrow F(x)$
	<b>Potenzfunktionen</b>	$x^n \ (n \neq -1)$	$\rightarrow \frac{x^{n+1}}{n+1}$
		$\frac{c}{x} = c \cdot x^{-1}$	$\rightarrow c \cdot \ln( x )$
		$c$	$\rightarrow cx$
		$cx$	$\rightarrow \frac{c \cdot x^2}{2}$
		$\sqrt{x} = x^{1/2}$	$\rightarrow \frac{x^{3/2}}{3/2} = \frac{2x^{3/2}}{3}$
		$\frac{c}{x^2} = c \cdot x^{-2}$	$\rightarrow \frac{c \cdot x^{-1}}{-1} = -\frac{c}{x}$
		<b>Exponentialfunktionen</b>	$e^x$
	$e^{cx}$		$\rightarrow \frac{e^{cx}}{c}$
	$e^{-x}$		$\rightarrow \frac{e^{-x}}{-1} = -e^{-x}$
$c^x$	$\rightarrow \frac{c^x}{\ln(c)}$		
$x \cdot e^{cx}$	$\rightarrow \frac{cx - 1}{c^2} \cdot e^{cx}$		
$x \cdot c^x$	$\rightarrow \frac{x \ln(c) - 1}{(\ln(c))^2} \cdot c^x$		
<b>Logarithmenfunktionen</b>	$\ln(x)$	$\rightarrow x \cdot (\ln(x) - 1)$	
	$\log_c(x)$	$\rightarrow \frac{x \cdot (\ln(x) - 1)}{\ln(c)}$	
<b>Trigono. Funktionen</b>	$\sin(x)$	$\rightarrow -\cos(x)$	
	$\cos(x)$	$\rightarrow \sin(x)$	
	$\tan(x)$	$\rightarrow -\ln( \cos(x) )$	
<b>Normalverteilung</b>	$\text{normalpdf}(x, \mu, \sigma)$	$\rightarrow \text{normalcdf}(-1\text{E}99, x, \mu, \sigma)$	
Integrationsregeln Zusammensetzungen		$f(x)$	$\rightarrow F(x)$
	<b>Summenregel</b>	$u(x) \pm v(x)$	$\rightarrow U(x) \pm V(x)$
		$u(x) \pm v(x) \pm w(x)$	$\rightarrow U(x) \pm V(x) \pm W(x)$
	<b>Konstantenregeln</b>	$c \cdot u(x)$	$\rightarrow c \cdot U(x)$
		$\frac{u(x)}{c}$	$\rightarrow \frac{U(x)}{c}$
		$c$	$\rightarrow cx$
	<b>Lin. Kettenregel</b>	$u(c_1x + c_2)$	$\rightarrow \frac{U(c_1x + c_2)}{c_1}$

# 11 Kombinatorik

Permutationen	<p>1 Wieviele verschiedene Worte lassen sich aus <math>n</math> Zeichen unter Verwendung aller <math>n</math> Zeichen bilden, wenn <b>alle Zeichen verschieden</b> sind?</p> <p><math>\hookrightarrow n!</math> <span style="float: right;"><math>n</math> Fakultät <math>= n! = n \cdot (n-1) \cdot \dots \cdot 2 \cdot 1</math></span></p> <p>2 Wieviele verschiedene Worte lassen sich aus <math>n</math> Zeichen unter Verwendung aller <math>n</math> Zeichen bilden, wenn jeweils <math>k_1, k_2, \dots, k_s</math> <b>Zeichen identisch</b> sind?</p> <p><math>\hookrightarrow \frac{n!}{k_1! \cdot \dots \cdot k_s!}</math></p>
Variationen	<p>1 Wieviele verschiedene Worte der Länge <math>s</math> lassen sich aus einem Zeichensatz von <math>n</math> verschiedenen Zeichen bilden? Bei erlaubter <b>Mehrfachverwendung</b> der Symbole</p> <p><math>\hookrightarrow n^s</math></p> <p>2 Wieviele verschiedene Worte der Länge <math>s</math> lassen sich aus einem Zeichensatz von <math>n</math> verschiedenen Zeichen bilden? Bei <b>Einfachverwendung</b> der Symbole</p> <p><math>\hookrightarrow \frac{n!}{(n-s)!}</math> <span style="float: right;">es gilt <math>\frac{n!}{(n-s)!} = \binom{n}{s} \cdot s!</math></span></p>
Kombinationen	<p>1 Auf wieviele Arten kann man aus <math>n</math> Objekten <math>s</math> aussuchen? Es kommt dabei nicht auf die Reihenfolge des Aussuchens an.</p> <p><math>\hookrightarrow \binom{n}{s}</math> <span style="float: right;">Binomialkoeffizient <math>\binom{n}{s} = \frac{n \cdot (n-1) \cdot \dots \cdot (n-s+1)}{s!} = \frac{n!}{(n-s)! \cdot s!}</math></span></p> <p>2 Auf wieviele Arten kann man aus <math>n</math> Objekten <math>s</math> aussuchen? Es kommt dabei nicht auf die Reihenfolge des Aussuchens an. Die Objekte dürfen jetzt aber auch <b>mehrfach gewählt</b> werden!</p> <p><math>\hookrightarrow \binom{n+s-1}{s}</math></p>

## 12 Wahrscheinlichkeitsrechnung

Begriffe	<p><b>Ereignisse</b> = Teilmengen der <b>Grundmenge</b> <math>\Omega</math>.</p> <p><math>\Omega</math> heisst das <b>sichere Ereignis</b>, <math>\phi = \{\}</math> heisst das <b>unmögliche Ereignis</b>.</p> <p>Das <b>Gegenereignis</b> oder Komplement eines Ereignisses <math>A</math> ist <math>\bar{A} = \Omega \setminus A</math>.</p> <p><b>Elementarereignisse</b> sind einelementige Teilmengen der Grundmenge <math>\Omega</math>.</p> <p>Die Funktion <math>P</math> ordnet jedem Ereignis seine <b>Wahrscheinlichkeit</b> zu.</p>
Eigen-schaften von $P$	<ol style="list-style-type: none"> <li>1 <math>P(A) \geq 0</math></li> <li>2 <math>P(\phi) = 0</math></li> <li>3 <math>P(\Omega) = 1</math></li> <li>4 <b>Additivität</b> <math>P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)</math></li> <li>5 <math>A \subseteq B \Rightarrow P(A) \leq P(B)</math></li> <li>6 <b>Gegenereignis</b> <math>P(\bar{A}) = 1 - P(A)</math></li> <li>7 <b>Inklusions-Exklusions-Formel</b> <math display="block">P(A_1 \cup A_2 \cup A_3) = P(A_1) + P(A_2) + P(A_3) - P(A_1 \cap A_2) - P(A_1 \cap A_3) - P(A_2 \cap A_3) + P(A_1 \cap A_2 \cap A_3)</math> </li> </ol>
Laplace-Definition	<p><b>Laplacedefinition der Wahrscheinlichkeit</b></p> <p>Voraussetzung: Alle Elementarereignisse sind gleich wahrscheinlich.</p> <p>Dann rechnet sich die Wahrscheinlichkeit für ein Ereignis <math>A</math> als</p> $P(A) = \frac{ A }{ \Omega } = \frac{\text{günstige Fälle für } A}{\text{mögliche Fälle}}$
Baum-diagramm	<p><b>Die 3 Pfadregeln</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1 Wahrscheinlichkeiten längs der Pfade werden multipliziert.</li> <li>2 Wahrscheinlichkeiten verschiedener Pfade werden addiert.</li> <li>3 Alle Äste unterhalb eines Knotens addieren sich zu Wahrscheinlichkeit 1.</li> </ol> 
Bedingte Wahr-schein-lichkeit	<p><b>Bedingte Wahrscheinlichkeit</b></p> <p><math>P(A   B)</math> = Wahrscheinlichkeit, dass Ereignis <math>A</math> eintritt, wenn man schon weiss, dass Ereignis <math>B</math> eintritt.</p> $P(A   B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$ <p><math>A</math> und <math>B</math> heissen <b>unabhängig</b>, falls</p> $P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B).$ <p>Dies hat nämlich zur Folge</p> $P(A   B) = P(A   \bar{B}) = P(A) \quad (\text{falls } 0 < P(B) < 1) \text{ und}$ $P(B   A) = P(B   \bar{A}) = P(B) \quad (\text{falls } 0 < P(A) < 1)$

Multiplikations- und Additionssatz	<p><b>Multiplikationssatz</b> <math>P(A \cap B) = P(A   B) \cdot P(B)</math></p> <p>Für <b>unabhängige Ereignisse</b> gilt sogar <math>P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)</math></p> <p><b>Additionssatz</b> <math>P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)</math></p> <p>Für <b>unvereinbare Ereignisse</b> gilt sogar <math>P(A \cup B) = P(A) + P(B)</math></p> <hr/> <p>Sei <math>\Omega</math> in die unvereinbaren Ereignisse <math>A_j</math> zerlegt, also <math>\Omega = \bigcup_{j=1}^n A_j</math>.</p> <p>Für jedes Ereignis <math>B</math> gelten dann</p> <p><b>Formel von der totalen (= unbedingten) Wahrscheinlichkeit</b></p> $P(B) = \sum_{j=1}^n P(B   A_j) \cdot P(A_j)$ <p><b>Formel von Bayes</b></p> $P(A_j   B) = \frac{P(B   A_j) \cdot P(A_j)}{\sum_{j=1}^n P(B   A_j) \cdot P(A_j)}$ <p>Die beiden Formeln ergeben sich auch direkt am Baumdiagramm!</p>
Diskrete Zufallsvariablen	<p>Eine <b>diskrete Zufallsvariable</b> <math>X</math> nimmt die Werte <math>x_k</math> mit den Wahrscheinlichkeiten <math>p_k</math> an (<math>1 \leq k \leq n</math>), man spricht von der <b>Wahrscheinlichkeitsverteilung</b> von <math>X</math>.</p> <p><b>Wahrscheinlichkeit</b> <math>P(a \leq X \leq b) = \sum_{a \leq x_k \leq b} p_k</math></p> <p><b>Erwartungswert</b> <math>\mu = E(X) = \sum_{k=1}^n (x_k \cdot p_k)</math></p> <p><b>Varianz</b> <math>\sigma^2 = V(X) = \sum_{k=1}^n ((x_k - \mu)^2 \cdot p_k)</math></p> <p><b>Standardabweichung</b> <math>\sigma = S(X) = \sqrt{V(X)}</math></p> <p><b>Verschiebungssatz</b> <math>V(X) = E(X^2) - E(X)^2</math></p> <hr/> <p><b>Erwartungswertoperator</b> <math>E(g(X)) = \sum_{k=1}^n (g(x_k) \cdot p_k)</math></p>
Stetige Zufallsvariablen	<p>Eine <b>stetige Zufallsvariable</b> <math>X</math> hat die <b>Wahrscheinlichkeitsdichtefunktion</b> <math>f(x)</math>.</p> <p><b>Wahrscheinlichkeit</b> <math>P(a \leq X \leq b) = \int_a^b f(x) dx</math></p> <p>Da <math>P(X = a) = 0</math> für eine stetige Zufallsvariable gilt, folgt dass auch <math>P(a &lt; X &lt; b) = P(a \leq X \leq b)</math> gilt.</p> <p><b>Erwartungswert</b> <math>\mu = E(X) = \int_{-\infty}^{\infty} x \cdot f(x) dx</math></p> <p><b>Varianz</b> <math>\sigma^2 = V(X) = \int_{-\infty}^{\infty} (x - \mu)^2 \cdot f(x) dx</math></p> <p><b>Standardabweichung</b> <math>\sigma = S(X) = \sqrt{V(X)}</math></p> <p><b>Verschiebungssatz</b> <math>V(X) = E(X^2) - E(X)^2</math></p> <hr/> <p><b>Erwartungswertoperator</b> <math>E(g(X)) = \int_{-\infty}^{\infty} g(x) \cdot f(x) dx</math></p>

Binomial- verteilung	<p><b>Charakterisierung</b> <math>\hookrightarrow</math> Ein Versuch mit zwei mögliche Ausgängen (Treffer mit Wahrscheinlichkeit <math>p</math> und Niete mit Wahrscheinlichkeit <math>1 - p</math>) wird <math>n</math> mal unabhängig wiederholt. Die Zufallsvariable <math>X</math> ist die Anzahl der in den <math>n</math> Versuchen erzielten Treffer. <math>X</math> ist eine diskrete Zufallsvariable.</p> <p><b>Wahrscheinlichkeit für <math>k</math> Treffer</b> <math>\hookrightarrow P(X = k) = \binom{n}{k} \cdot p^k \cdot (1 - p)^{n-k} = \text{binompdf}(n, p, k)</math></p> <p><b>Wahrscheinlichkeit für mindestens einen Treffer</b> <math>\hookrightarrow P(X \geq 1) = 1 - (1 - p)^n</math></p> <p><b>Wahrscheinlichkeit höchstens <math>b</math> Treffer</b> <math>\hookrightarrow P(X \leq b) = \text{binomcdf}(n, p, b)</math></p> <p><b>Wahrscheinlichkeit mindestens <math>a</math> Treffer</b> <math>\hookrightarrow P(X \geq a) = 1 - \text{binomcdf}(n, p, a - 1)</math></p> <p><b>Wahrscheinlichkeit für zwischen <math>a</math> und <math>b</math> Treffer</b>  <math>\hookrightarrow P(a \leq X \leq b) = \text{binomcdf}(n, p, b) - \text{binomcdf}(n, p, a - 1)</math></p> <p><b>Erwartungswert</b> <math>\hookrightarrow E(X) = \mu = n \cdot p</math></p> <p><b>Varianz</b> <math>\hookrightarrow V(X) = \sigma^2 = n \cdot p \cdot (1 - p)</math></p> <p><b>Standardabweichung</b> <math>\hookrightarrow S(X) = \sigma = \sqrt{n \cdot p \cdot (1 - p)}</math></p>
Geo- metrische Verteilung	<p><b>Charakterisierung</b> <math>\hookrightarrow</math> Ein Versuch mit zwei mögliche Ausgängen (Treffer mit Wahrscheinlichkeit <math>p</math> und Niete mit Wahrscheinlichkeit <math>1 - p</math>) wird so lange wiederholt, bis der erste Treffer erscheint. Die Zufallsvariable <math>X</math> ist die Anzahl gebrauchter Versuche bis zum ersten Treffer. <math>X</math> ist eine diskrete Zufallsvariable.</p> <p><b>Wahrscheinlichkeit für <math>k</math> gebrauchte Versuche</b> <math>\hookrightarrow P(X = k) = p \cdot (1 - p)^{k-1}</math></p> <p><b>Erwartungswert</b> <math>\hookrightarrow E(X) = \mu = \frac{1}{p}</math></p> <p><b>Varianz</b> <math>\hookrightarrow V(X) = \sigma^2 = \frac{1 - p}{p^2}</math></p> <p><b>Standardabweichung</b> <math>\hookrightarrow S(X) = \sigma = \sqrt{\frac{1 - p}{p^2}}</math></p>
Hypergeo- metrische verteilung	<p><b>Charakterisierung</b> <math>\hookrightarrow</math> Aus einer Urne, enthaltend <math>w</math> weiße und <math>s</math> schwarze Kugeln, werden (ohne Zurücklegen) <math>n</math> Kugeln gezogen. Die Zufallsvariable <math>X</math> ist die Anzahl der weißen Kugeln unter den <math>n</math> gezogenen. <math>X</math> ist eine diskrete Zufallsvariable.</p> <p><b>Wahrscheinlichkeit für <math>k</math> weiße Kugeln</b> <math>\hookrightarrow P(X = k) = \frac{\binom{w}{k} \cdot \binom{s}{n-k}}{\binom{w+s}{n}}</math></p> <p><b>Erwartungswert</b> <math>\hookrightarrow E(X) = \mu = \frac{n \cdot w}{w + s}</math></p> <p><b>Varianz</b> <math>\hookrightarrow V(X) = \sigma^2 = \frac{(w + s - n) \cdot n \cdot w \cdot s}{(w + s - 1) \cdot (w + s)^2}</math></p> <p><b>Standardabweichung</b> <math>\hookrightarrow S(X) = \sigma = \sqrt{\frac{(w + s - n) \cdot n \cdot w \cdot s}{(w + s - 1) \cdot (w + s)^2}}</math></p>



Normal-  
verteilung

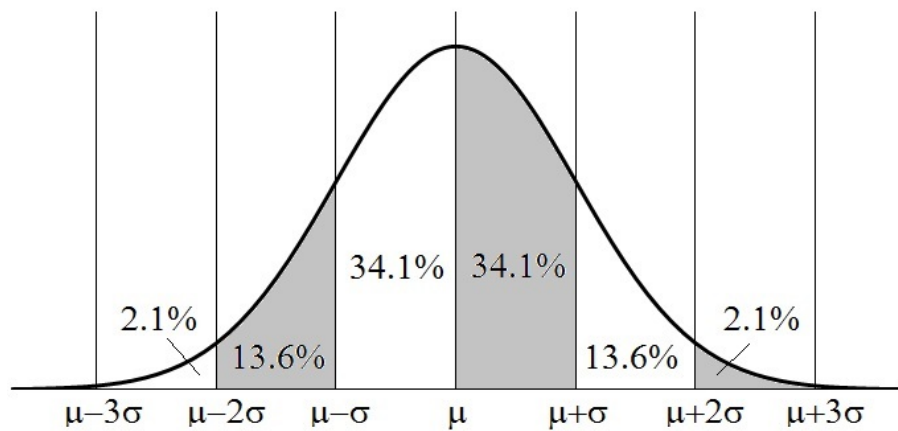
**Zentraler Grenzwertsatz**  $\leftrightarrow$  Ein Versuch (Zufallsvariable  $X$ ) wird  $n$ -fach unabhängig wiederholt. Die  $X_i$  für  $1 \leq i \leq n$  seien die erzielten Resultate.

1) Die **Summe**  $S_n = \sum_{i=1}^n X_i$  ist für grosses  $n$  annähernd normalverteilt  
mit  $\mu = n \cdot E(X)$  und  $\sigma = \sqrt{n \cdot V(X)}$ .

2) Der **Mittelwert**  $\bar{X}_n = \frac{\sum_{i=1}^n X_i}{n}$  ist für grosses  $n$  annähernd normalverteilt  
mit  $\mu = E(X)$  und  $\sigma = \sqrt{\frac{V(X)}{n}}$ .

Die **Wahrscheinlichkeitsdichtefunktion** einer Normalverteilung  $\mathcal{N}(\mu, \sigma)$  mit Erwartungswert  $\mu$  und Standardabweichung  $\sigma$  ist die

**Gauss'sche Glockenkurve** normalpdf( $x, \mu, \sigma$ ) =  $\frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \cdot e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$



normalcdf( $a, x, \mu, \sigma$ ) (für beliebiges  $a$ ), ist eine **Stammfunktion** von normalpdf( $x, \mu, \sigma$ ).

Für eine  $\mathcal{N}(\mu, \sigma)$ -verteilte Zufallsvariable  $X$  gilt

**Wahrscheinlichkeit**

$$\leftrightarrow P(a \leq X \leq b) = \int_a^b \text{normalpdf}(x, \mu, \sigma) dx = \text{normalcdf}(a, b, \mu, \sigma)$$

Bemerkung: Da  $P(X = a) = P(X = b) = 0$  ist, folgt  $P(a < X < b) = P(a \leq X \leq b)$

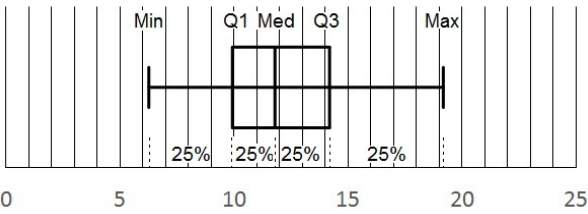
Bemerkung: Für den TR gilt  $-\infty = -1\text{E}99$  bzw.  $\infty = 1\text{E}99$

**Erwartungswert**  $\leftrightarrow E(X) = \mu$

**Varianz**  $\leftrightarrow V(X) = \sigma^2$

**Standardabweichung**  $\leftrightarrow S(X) = \sigma$

## 13 Beschreibende Statistik

<p>Kennwerte schätzen</p>	<p>An einer <b>Stichprobe</b> treten für das <b>Merkmal</b> <math>X</math> die <math>k</math> Werte <math>x_i</math> (<math>i = 1, \dots, k</math>) mit den Häufigkeiten <math>n_i</math> auf.</p> <p>Die Anzahl Einzelresultate <math>n = \sum_{i=1}^k n_i</math> heisst der <b>Umfang</b> der Stichprobe.</p> <p>Es wird angenommen, dass die Stichprobe durch zufällige Wahl aus der <b>Grundgesamtheit</b> gezogen wurde. Die Stichprobe heisst dann <b>repräsentativ</b> für die Grundgesamtheit.</p> <hr/> <p>Aus der Messung lassen sich folgende <b>Kennwerte</b> für das Merkmal <math>X</math> in der Grundgesamtheit schätzen:</p> <p>1 <b>Erwartungswert</b> <math>E(X) \hookrightarrow \bar{x} = \frac{\sum_{i=1}^k (x_i \cdot n_i)}{n}</math></p> <p>2 <b>Varianz</b> <math>V(X) \hookrightarrow s^2 = \frac{\sum_{i=1}^k ((x_i - \bar{x})^2 \cdot n_i)}{n - 1}</math></p> <p>3 <b>Standardabweichung</b> <math>S(X) \hookrightarrow s = \sqrt{s^2}</math></p> <p>4 <b>q-Quantil</b></p> <p><math>\hookrightarrow</math> (1) Ordne die Resultate aufsteigend (Rang 1 bis Rang <math>n</math>).</p> <p>(2) Berechne <math>q \cdot (n + 1)</math> und zerlege das Resultat in ganzzahligen Teil <math>g</math> und Hinterkommanteil <math>r</math>.</p> <p>(3) q-Quantil = 'Messwert Rang <math>g</math>' + <math>r \cdot</math> ('Messwert Rang <math>g + 1</math>' - 'Messwert Rang <math>g</math>')</p> <p>5 Der <b>Median</b> ist das 0.5-Quantil.</p> <p>6 Das <b>erste Quartil</b> (=erstes Viertel) ist das 0.25-Quantil.</p> <p>7 Das <b>dritte Quartil</b> (=drittes Viertel) ist das 0.75-Quantil.</p> <p>8 Im <b>Boxplot</b> zeichnet man den kleinsten Messwert (Min), das erste Quartil (Q1), den Median (Med), das dritte Quartil (Q3) und den grössten Messwert (Max) ein. Der Boxplot gibt einen groben Überblick über die Verteilung der Messresultate.</p> 
<p>Lineare Regression</p>	<p>Gegeben sind die Datenpaare <math>(x_i, y_i)</math> für <math>i = 1, \dots, n</math>.</p> <p>Den besten* linearen Zusammenhang <math>\hat{y}(x) = mx + b</math> findet man, indem man <math>m</math> und <math>b</math> aus dem folgenden linearen Gleichungssystem ermittelt.</p> $\begin{cases} \left( \sum_{i=1}^n x_i \right) \cdot m + \left( \sum_{i=1}^n 1 \right) \cdot b = \sum_{i=1}^n y_i \\ \left( \sum_{i=1}^n x_i^2 \right) \cdot m + \left( \sum_{i=1}^n x_i \right) \cdot b = \sum_{i=1}^n (x_i \cdot y_i) \end{cases}$ <p>* in dem Sinne, dass die Summe der quadratischen Abweichungen <math>\sum_{i=1}^n (\hat{y}(x_i) - y_i)^2</math> minimal wird.</p>

## 14 Das Griechische Alphabet

Die 24 Griechischen Buchstaben		Name	gross	klein	↓		Name	gross	klein	↓
	1	Alpha	$A$	$\alpha$	a	13	Nü	$N$	$\nu$	n
	2	Beta	$B$	$\beta$	b	14	Xi	$\Xi$	$\xi$	x
	3	Gamma	$\Gamma$	$\gamma$	g	15	Omikron	$O$	$o$	o
	4	Delta	$\Delta$	$\delta$	d	16	Pi	$\Pi$	$\pi$	p
	5	Epsilon	$E$	$\epsilon$	e	17	Rho	$P$	$\rho$	r(h)
	6	Zeta	$Z$	$\zeta$	z	18	Sigma	$\Sigma$	$\sigma$	s
	7	Eta	$H$	$\eta$	$\bar{e}$	19	Tau	$T$	$\tau$	t
	8	Theta	$\Theta$	$\theta$	th	20	Ypsilon	$Y$	$u$	y oder u
	9	Iota	$I$	$\iota$	i	21	Phi	$\Phi$	$\phi$	ph
	10	Kappa	$K$	$\kappa$	k	22	Chi	$X$	$\chi$	ch
	11	Lambda	$\Lambda$	$\lambda$	l	23	Psi	$\Psi$	$\psi$	ps
	12	Mü	$M$	$\mu$	m	24	Omega	$\Omega$	$\omega$	$\bar{o}$

## 15 Mathematische Symbole

Mathe- matische Symbole	Symbol	Bedeutung	Bereich
	$\pi$	Kreiszahl 3.1415926535...	
	$e$	Eulersche Zahl 2.7182818284...	
	$\wedge$	und	Logik
	$\vee$	oder	Logik
	$\neg$	nicht	Logik
	$\forall$	für alle	Logik
	$\exists$	es existiert ein	Logik
	$\cup$	vereinigt	Mengenlehre
	$\cap$	geschnitten	Mengenlehre
	$\setminus$	ohne	Mengenlehre
	$\in$	ist Element von	Mengenlehre
	$\subseteq$	ist Teilmenge von	Mengenlehre
	$\supseteq$	ist Obermenge von	Mengenlehre
	$\phi$	Leere Menge	Mengenlehre
	$\sum$	Summe	Algebra
	$\prod$	Produkt	Algebra
	$\Delta$	Differenz	Algebra
	$!$	Fakultät	Kombinatorik
	$\binom{n}{s}$	'n tief s', Binomialkoeffizient	Kombinatorik

